日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日

Date of Application:

2004年11月12日

出願番号

Application Number:

特願2004-328770

バリ条約による外国への出願 に用いる優先権の主張の基礎 となる出願の国コードと出願

番号

The country code and number of your priority application, to be used for filing abroad under the Paris Convention, is

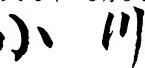
JP2004-328770

出 願 人

松下電器産業株式会社

Applicant(s):

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2005年 8月31日





【官規句】 1寸 訂 以 【整理番号】 7048060197 【提出日】 平成!6年!!月12日 【あて先】 特許庁長官殿 【国際特許分類】 H04L 12/28 【発明者】 【住所又は居所】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内 【氏名】 土居 裕 【発明者】 【住所又は居所】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内 【氏名】 三村 政博 【発明者】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内 【住所又は居所】 【氏名】 松本 泰輔 【特許出願人】 【識別番号】 000005821 【氏名又は名称】 松下電器産業株式会社 【代理人】 【識別番号】 100097445 【弁理士】 【氏名又は名称】 岩橋 文雄 【選任した代理人】 【識別番号】 100103355 【弁理士】 【氏名又は名称】 坂口 智康 【選任した代理人】 【識別番号】 100109667 【弁理士】 【氏名又は名称】 内藤 浩樹 【先の出願に基づく優先権主張】 【出願番号】 特願2004-252243 【出願日】 平成16年 8月31日 【手数料の表示】 【予納台帳番号】 011305 16,000円 【納付金額】 【提出物件の目録】 【物件名】 特許請求の範囲 1

【物件名】

【物件名】

【物件名】

明細書!

要約書 1

図面]

【包括委任状番号】 9809938

【盲规句】 付正胡小ツ鸭田

【請求項1】

無線通信装置がピーコンピリオドにおいてピーコンを互いに衝突しないように送信する無線ネットワークシステムにおいて、

無線通信装置がビーコンピリオド内に、自己のビーコンを送信する期間であるビーコンスロットより以前に空きのビーコンスロットがあるか否かを検出するステップと、

前記検出ステップで空きビーコンスロットを検出したとき、自己のビーコンスロットを前記空きビーコンスロットへ移動するまでの所定のスーパーフレームのカウントを開始するステップと、

他の無線通信装置に自己のビーコンスロット位置の移動処理状態を通知する情報である移動状態情報をビーコンに付加するとともに、他の無線通信装置から受信した前記移動状態情報と、当該移動状態情報を通知した無線通信装置を特定する識別子と、ビーコンスロット位置とを対応づけてビーコンピリオド占有情報として付加して自己のビーコンスロットで送信するステップと、

前記所定のスーパーフレームの経過後に自己のピーコンを前記空きピーコンスロットへ移動して送信するステップと

を有し、

前記ピーコンスロットの使用状態を、受信した無線通信装置のピーコンの移動状態情報と 、前記ピーコンピリオド占有情報とを基にして決定する無線通信方法。

【請求項2】

前記所定のスーパーフレームのカウントは、自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までに他の無線通信装置のピーコンが存在する期間は行わないことを特徴とする 請求項1に記載の無線通信方法。

【請求項3】

前記所定のスーパーフレームのカウントは、少なくとも1以上であることを特徴とする請求項1に記載の無線通信方法。

【請求項4】

前記無線通信装置は、受信した前記ビーコン及び前記ビーコンピリオド占有情報により、いずれかの無線通信装置のビーコンスロット位置の配置であるビーコンフォーメーションの変更を検出したとき、前記空きビーコンスロットの検出およびそれに伴う自己のビーコンスロット位置の移動処理を行う請求項1乃至3のいずれかに記載の無線通信方法。

【請求項5】

前記移動状態情報は、前記所定のスーパーフレームをカウントする移動カウンタのカウンタ値あるいはフラグである請求項1に記載の無線通信方法。

【請求項6】

前記無線通信装置は、前記ピーコンフォーメーションの最下位のスロットから少なくとも 2 スロットを、データ通信を行わないエントリースロットとして確保し、

新規に、あるいは前記無線ネットワークシステムへの再加入時にビーコンの送信を開始するときに、前記エントリースロットからランダムに選択したスロットを自己のビーコンスロット位置としてビーコンを送信することを特徴とする請求項4に記載の無線通信方法。

【請求項7】

前記無線通信装置が前記ビーコンに自己が認識する前記ピーコンフォーメーションの最下位スロットまでの長さを示すビーコンスロット長情報をピーコンに付加するステップをさらに有し、

前記無線通信装置が近隣の無線通信装置から受信した前記ピーコンスロット長情報のうち、最大のピーコンスロット長に前記エントリースロットの長さを加えた期間は、データ通信を行なわず、ピーコンを受け付けることを特徴とする請求項6に記載の無線通信方法。

【請求項8】

ビーコンを受信し、フレームを抽出するビーコン受信部と、

抽出したフレームがピーコンフレームであるか否かを判定し、ピーコンの受信スロット位

■C、ヨ級Cーコンの本に元の無際世に表して行足する識別」C、別記本に元の無際世に装置がピーコンスロット位置を移動するか否かを示す移動状態情報を関連づけて、ピーコンピリオド占有情報として記録部に記録するとともに、前記ピーコンフレームに付与されていた前記ピーコンピリオド占有情報を記録するフレーム判定部と、

前記ピーコンピリオド占有情報を基に、ピーコンピリオド内に、自己のピーコンスロットより前に空きのピーコンスロットがあるか否かを検出し、空きピーコンスロットを検出したとき、自己のピーコンスロットを前記空きピーコンスロットへ移動するまでの所定のスーパーフレームのカウントを移動カウンタに設定するピーコンスロット位置制御部と、

ビーコンスロット位置制御部からの指示された、ビーコンピリオドにおける自己のスロット位置を検出し、ビーコンの送信を指示するビーコン送信指示部と、

前記ピーコン送信指示部からの指示で、受信したピーコンから生成した前記ピーコンピリオド占有情報と、自己の移動状態情報と、自己が受信したピーコンから求めたピーコンスロットの全長さを示すピーコンスロット長情報とを含むピーコンフレームを構成するフレーム構成部と、

を有し、

ビーコンスロット位置制御部が前記移動カウンタからカウントダウンの通知を受けて、ビーコン送信指示部に自己のビーコンスロット位置の変更を指示する無線通信装置。

【請求項9】

前記移動カウンタは、前記所定のスーパーフレームのカウントを、自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までに他の無線通信装置のピーコンが存在する期間は行わないことを特徴とする請求項8に記載の無線通信装置。

【請求項10】

前記所定のスーパーフレームのカウントは、少なくとも1以上であることを特徴とする請求項9に記載の無線通信装置。

【請求項11】

前記ピーコンスロット位置制御部は、受信した前記ピーコン及び前記ピーコンピリオド占有情報により、いずれかの無線通信装置のピーコンスロット位置の配置であるピーコンフォーメーションの変更を検出したとき、前記空きピーコンスロットの検出およびそれに伴う自己のピーコンスロット位置の移動処理を行う請求項8に記載の無線通信装置。

【請求項12】

前記移動状態情報は、前記所定のスーパーフレームをカウントする移動カウンタのカウンタ値あるいはフラグである請求項8に記載の無線通信装置。

【請求項13】

前記フレーム構成部は、前記ピーコンフォーメーションの最下位のスロットから少なくとも 2 スロットを、データ通信を行わないエントリースロットとして設け、

前記ピーコンスロット位置制御部は当該無線通信装置が新規に、あるいは前記無線ネットフークシステムへの再加入時にピーコンの送信を開始するとき、前記エントリースロットからランダムに選択したスロットを自己のピーコンスロット位置としてピーコン送信指示部へ指示することを特徴とする請求項8に記載の無線通信装置。

【請求項14】

前記フレーム判定部は、近隣の無線通信装置から受信した前記ピーコンスロット長情報の うち、最大のピーコンスロット長に前記エントリースロットの長さを加えた期間は、ピー コンを受け付け、

前記フレーム構成部は、前記期間はデータ通信を行なわないことを特徴とする請求項8に 記載の無線通信装置。

【請求項15】

前記移動状態情報は、前記無線通信装置のピーコンスロット位置の移動予定先を示す移動先スロット位置情報をさらに含み、

自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までにピーコンを送信する他の無線通信装置の前記移動先スロット位置情報で指定したピーコンスロット以外に空きピーコン

ヘロッドがのる場口は、ヨ政宝は C ーコンヘロッドのいりれがで 思れし、 19割ル C ーコン ヘロット位置として他の無線通信装置へ通知するとともに、前記所定のスーパーフレームのカウントを開始することを特徴とする請求項 l に記載の無線通信方法。

【請求項16】

前記空きピーコンスロットの選択は、前記空きピーコンスロットの中で最上位のピーコンスロットを選択し、自分が最下位スロットでないならば次のスーパーフレームで、最上位から2番目に上位の空きスロットを選択するものであることを特徴とする請求項15に記載の無線通信方法。

【請求項17】

前記空きピーコンスロットの選択は、前記空きピーコンスロットの中で任意のピーコンスロットを選択するものであることを特徴とする請求項15に記載の無線通信方法。

【請求項18】

前記所定のスーパーフレームをカウント中に、自己のカウント値が最大値をとる場合には、最大値のカウント値を有する他の無線通信装置を前記移動状態情報から検知する、あるいは、前記最大値のカウント値を有する他の無線通信装置を前記ピーコンピリオド占有情報から検知し、自己のカウント値が最大値一1をとる場合には他の無線通信装置を、前記移動状態情報から検知する、あるいは、自己のカウント値を有する他の無線通信装置を、前記移動状態情報から検知する、あるいは、自己のカウント値+1の値を有する他の無線通信装置を前記ピーコンピリオド占有情報から検知するステップを有し、

いずれかの前記条件に適合する無線通信装置を検知したとき、当該無線通信装置の内、最下位のスロット位置にある無線通信装置が前記カウントを継続し、該当しない他の無線通信装置は所定のカウントにリセットすることを特徴とする請求項1に記載の無線通信方法

【請求項19】

前記カウント中に最大値もしくは 0 以外の自己のカウント値と同一のカウント値を有する前記ピーコン時間占有情報を受信したとき、前記カウントを中止し、自己のカウント値を 最大値にリセットすることを特徴とする請求項 1 8 に記載の無線通信方法。

【請求項20】

自己のビーコンスロットの移動先の前記空きビーコンスロットは、最上位の空きビーコンスロットであることを特徴とした請求項」に記載の無線通信方法。

【請求項21】

前記移動状態情報は、前記無線通信装置のビーコンスロット位置の移動予定先を示す移動 先スロット位置情報をさらに含み、

前記ビーコンスロット位置制御部は、自己のビーコンスロットからビーコンピリオドの終了までにビーコンを送信する他の無線通信装置の前記移動先スロット位置情報で指定したビーコンスロット以外に空きビーコンスロットがある場合は、当該空きビーコンスロットを移動先ビーコンスロット位置として自己の移動状態情報を前記記録部に記録し、前記所定のカウントを移動カウンタに設定するものであり、

前記フレーム構成部は、前記記録部に記録された自己の移動状態情報を含むピーコンフレームを構成することを特徴とする請求項8に記載の無線通信装置。

【請求項22】

前記ピーコンスロット位置制御部は、自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までにピーコンを送信する他の無線通信装置が移動を予定するピーコンスロット以外の空きスロットの中で、最上位のピーコンスロットを移動先ピーコンスロットに指定することを特徴とする請求項21に記載の無線通信装置。

【官从句】 叨恥官

【発明の名称】無線通信方法および無線通信装置

【技術分野】

[0001]

本発明は、無線通信ネットワークにおけるアドホック通信をするときの無線通信方法および無線通信装置に関する。

【背景技術】

[0002]

従来より、この無線通信方法および無線通信装置としては、例えば、特許文献 1 に記載されているようなものがあった。図42は特許文献 1 に記載された無線通信方法を示すものであり、無線ネットワークにおいて、制御局を配置せずに、無線通信装置同士が直接通信する無線通信方法を示している。

[0003]

図42において、無線通信装置は所定の時間間隔で自己の情報受信開始位置を示す受信タイミング情報と受信ウィンドウ情報と受信周期情報とを記載した管理情報を送信する(M1~M4)。この管理情報を受信できた他の無線通信装置は、該当する無線通信装置の通信装置番号に関連付けて、受信タイミングと受信ウィンドウ、受信周期を記憶しておき、情報伝送時には、通信相手の受信タイミングと受信ウィンドウ、受信周期とから該当する無線通信装置における受信開始位置を求めて、そのタイミングで情報を送信する。

[0004]

なお、管理情報は、管理情報交換領域(以下、「ビーコンピリオド」という。)(C1~C5)で全ての無線通信装置がビーコンを送信し交換している。

【特許文献1】特開2003-229869号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

[0005]

しかしながら、従来の方法ではビーコンピリオドは固定時間であるため、予めいくつのビーコンを送信するかわからないような無線ネットワークシステムにおいては、次のような課題を有していた。すなわち、実際にこの無線ネットワークシステムに加入している無線通信装置が予め想定していたノード数よりはるかに小さなノード数であった場合には、ビーコンピリオドは空き時間が多く、通信効率が良くない。

[0006]

また、ビーコンピリオドの時間はすべてのノードが受信待ち状態で動作し続けるため、 必要以上に長いビーコンピリオドは余計な電力を消費することになるので、消費電力の無 駄が増えてしまう。

[0007]

さらに、同じ無線通信方式を採用する、他の無線ネットワークシステムが近隣に存在する場合に、ピーコンピリオドが長い程、ピーコンピリオド同士やデータ通信と衝突する可能性が高くなってしまう。

[0008]

一方、この無線ネットワークシステムに加入している無線通信装置が予め想定していた ノード数より大きな数であった場合には、ビーコンの空きスロットが不足してしまい無線 ネットワークシステムに参加できない無線通信装置が生じてしまう。

[0009]

本発明は、上記従来の課題を解決するためになされ、その目的とするところは、無線ネットワークシステムに加入する無線通信装置の数が動的に変動しても、通信効率が良く、消費電力の無駄も少ない無線通信方法を提供することである。

【課題を解決するための手段】

[0010]

本発明に係る無線通信方法は、無線通信装置がピーコンピリオドにおいてピーコンを互

いた関大しないように区間するにはいった。において、無際地間ないとつコンピリオド内に、自己のピーコンを送信する期間であるピーコンスロットより以前に空きのピーコンスロットがあるか否かを検出するステップと、この検出ステップで空き動したとき、自己のピーコンスロットを空きピーコンスロットを開始するステップと、他の無線通信装置のピーコンスロット位置の移動処理状態を通知する情報である移動状態情報をピーコンに付加するとともに、他の無線通信装置から受信した前記移動状態情報と、当該移動状態情報を通知した無線通信装置を特定する識別子と、ピーコンスロット位置とを対けてピーコンピリオド占有情報として付加して自己のピーコンスロットで送信するステップと、所定のスーパーフレームの経過後に自己のピーコンを先の空きピーコンスロットの検測に言いて、所定のスーパーフレームの経過後に自己のピーコンを先の空きピーコンスロットの検測に言いて、所定のスーパーフレームの経過後に自己のピーコンを先の空きピーコンスロットの検測に言いて、受信した無線通信装置のピーコンの移動状態情報と、ピーコンピリオド占有情報とを基にして決定するものである。

$[0\ 0\ 1\ 1]$

これにより、必要に応じてビーコンピリオドの長さを変更できるため、ノード数が固定長のビーコンピリオドで発生していた通信効率の低下や、消費電力の損失といった不利益を取り除くことができる。また、スーパーフレームのカウントを開始するなどの移動処理状態の通知を設けることで、同じビーコンピリオドで送信される他のビーコン情報の変化に対応できるようになる。さらに、次近接の無線通信装置の発するビーコンの情報が届くまでに「ビーコンピリオド遅れることになるが、ビーコンスロット位置の移動をスーパーフレーム単位で待つことにより、この遅れを吸収することができる。またさらに、次近接の無線通信装置のビーコンスロットに関する情報も相互に通知することができるので、ビーコンスロットを移動したことによる、通信相手の無線通信装置が、通信可能な他の無線通信装置のビーコンとの衝突を避けることができる。

[0012]

また、本発明に係る無線通信方法は、所定のスーパーフレームのカウントが、自己のビーコンスロットからビーコンビリオドの終了までに他の無線通信装置のビーコンが存在する期間は行わないことを特徴とする。

[0013]

これにより、カウントダウンした無線通信装置のみが、その近隣において唯一のビーコンスロットを変更した無線通信装置であるということが保証され、他の無線通信装置と同時に同じビーコンスロット位置に移動するような事態を起こさずにビーコンビリオドの縮退動作を行うことができる。

[0014]

また、本発明に係る無線通信方法は、所定のスーパーフレームのカウントは、少なくとも1以上であることを特徴とする。

[0015]

これにより、次近接の無線通信装置の発するビーコンの情報が届くまでに | ビーコンピリオド遅れることになるが、ビーコンスロット位置の移動をスーパーフレーム単位で待つことにより、この遅れを吸収することができる。

$[0\ 0\ 1\ 6]$

また、本発明に係る無線通信方法は、無線通信装置が受信したビーコン及びビーコンビリオド占有情報により、いずれかの無線通信装置のビーコンスロット位置の配置であるビーコンフォーメーションの変更を検出したとき、空きビーコンスロットの検出およびそれに伴う自己のビーコンスロット位置の移動処理を行うものである。

[0017]

これにより、ビーコンフォーメーションが動的に変更されるような状況下にあるときに、自律分散的にこれを検知してビーコンビリオド縮退動作を行うことができる。

[0018]

また、本発明に係る無線通信方法における移動状態情報は、所定のスーパーフレームを

刈ソンド y る19割刈ソンノW刈ソンノ胆のるいはノノノでのる。

[0019]

これにより、フラグを使用した場合は、無線通信装置間の送受信データを最小限の1ピットに限定でき、通信時間を短くすることを可能とする。

[0020]

また、本発明に係る無線通信方法は、無線通信装置が各無線通信装置のピーコンスロット位置及びピーコンピリオド占有情報から構成されるピーコンフォーメーションの最下位のスロットから少なくとも2スロットを、データ通信を行わないエントリースロットとして確保し、新規に、あるいは無線ネットワークへの再加入時にピーコンの送信を開始するときに、このエントリースロットからランダムに選択したスロットを自己のピーコンスロット位置としてピーコンを送信することを特徴とするものである。

[0021]

これにより、新規加入の無線通信装置や地理的位置の移動により他の無線通信装置とビーコンスロット位置が重複してしまった無線通信装置の再加入においても、同じアルゴリズムで無線ネットワークシステムのビーコンフォーメーションに組み込むことができる。

[0022]

また、本発明に係る無線通信方法は、無線通信装置がビーコンに自己が認識するビーコンフォーメーションの最下位スロットまでの長さを示すビーコンスロット長情報が付加するステップをさらに有し、この無線通信装置が近隣の無線通信装置から受信したビーコンスロット長情報のうち、最大のビーコンスロット長にエントリースロットの長さを加えた期間は、データ通信を行なわず、ビーコンを受け付けることを特徴とするものである。

[0023]

これにより、近隣に位置する無線通信装置の近隣にて新たに加入する無線通信装置が、 そこで検知されるエントリースロットでビーコンを送信し始めたときにそのビーコンの受 信することができる。

[0024]

本発明に係る無線通信装置は、ビーコンを受信し、フレームを抽出するビーコン受信部 と、抽出したフレームがピーコンフレームであるか否かを判定し、ピーコンの受信スロッ ト位置と、当該ピーコンの送信元の無線通信装置を特定する識別子と、送信元の無線通信 装置がピーコンスロット位置を移動するか否かを示す移動状態情報を関連づけて、ビーコ ンピリオド占有情報として記録部に記録するとともに、ビーコンフレームに付与されてい たビーコンピリオド占有情報を記録するフレーム判定部と、ビーコンピリオド占有情報を 基に、ピーコンピリオド内に、自己のビーコンスロットより前に空きのビーコンスロット があるか否かを検出し、空きビーコンスロットを検出したとき、自己のビーコンスロット を空きビーコンスロットへ移動するまでの所定のスーパーフレームのカウントを移動カウ ンタに設定するビーコンスロット位置制御部と、ビーコンスロット位置制御部からの指示 された、ピーコンピリオドにおける自己のスロット位置を検出し、ビーコンの送信を指示 するビーコン送信指示部と、このビーコン送信指示部からの指示で、受信したビーコンか ら生成したビーコンピリオド占有情報と、自己の移動状態情報と、自己が受信したビーコ ンから求めたビーコンスロットの全長さを示すビーコンスロット長情報とを含むビーコン フレームを構成するフレーム構成部とを有し、ビーコンスロット位置制御部が移動カウン タからカウントダウンの通知を受けて、ピーコン送信指示部に自己のピーコンスロット位 置の変更を指示するものである。

[0025]

これにより、他の無線通信装置と同時に同じビーコンスロット位置に移動するような事態を引き起こさず、最小限のデータの交換で自律分散的に縮退動作を行うと共に、いままで通信できなかった無線通信装置との地理的移動による近隣化により同じグループとして通信できるような無線ネットワークを構成する無線通信装置を構築することが可能となる

また、平元明に応る無縁 四 6 表 0 は、 19 到 リンファル 17 圧い ヘーパーテレームい リソフトを、自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までに他の無線通信装置のピーコンが存在する期間は行わないことを特徴とするものである。

[0027]

これにより、カウントダウンした無線通信装置のみが、その近隣において唯一のピーコンスロットを変更した無線通信装置であるということが保証され、他の無線通信装置と同時に同じピーコンスロット位置に移動するような事態を起こさずにピーコンピリオドの縮退動作を行うことができる。

[0028]

また、本発明に係る無線通信装置は、所定のスーパーフレームのカウントは、少なくとも1以上であることを特徴とするものである。

[0029]

これにより、次近接の無線通信装置の発するビーコンの情報が届くまでに|ビーコンビリオド遅れることになるが、ビーコンスロット位置の移動をスーパーフレーム単位で待つことにより、この遅れを吸収することができる。

[0030]

また、本発明に係る無線通信装置は、ビーコンスロット位置制御部が、受信したビーコン及びビーコンピリオド占有情報により、いずれかの無線通信装置のビーコンスロット位置の配置であるビーコンフォーメーションの変更を検出したとき、空きビーコンスロットの検出およびそれに伴う自己のビーコンスロット位置の移動処理を行うものである。

[0031]

これにより、ビーコンフォーメーションが動的に変更されるような状況下にあるときに 、自律分散的にこれを検知してビーコンビリオド縮退動作を行うことができる。

[0032]

また、本発明に係る無線通信装置は、移動状態情報が所定のスーパーフレームをカウントする移動カウンタのカウンタ値あるいはフラグである。

[0033]

これにより、フラグを使用した場合は、無線通信装置間の送受信データを最小限の1ビットに限定でき、通信時間を短くすることを可能とする。

[0034]

また、本発明に係る無線通信装置は、フレーム構成部がビーコンフォーメーションの最下位のスロットから少なくとも2スロットを、データ通信を行わないエントリースロットとして設け、ビーコンスロット位置制御部は当該無線通信装置が新規に、あるいは無線ネットワークシステムへの再加入時にビーコンの送信を開始するとき、エントリースロットからランダムに選択したスロットを自己のビーコンスロット位置としてビーコン送信指示部へ指示することを特徴とするものである。

[0035]

これにより、新規加入の無線通信装置や地理的位置の移動により他の無線通信装置とビーコンスロット位置が重複してしまった無線通信装置の再加入においても、同じアルゴリズムで無線ネットワークシステムのビーコンフォーメーションに組み込むことができる。

[0036]

また、本発明に係る無線通信装置は、フレーム判定部が近隣の無線通信装置から受信したビーコンスロット長情報のうち、最大のピーコンスロット長にエントリースロットの長さを加えた期間はビーコンを受け付け、フレーム構成部が、その期間はデータ通信を行なわないことを特徴とするものである。

[0037]

これにより、近隣に位置する無線通信装置の近隣にて新たに加入する無線通信装置が、 そこで検知されるエントリースロットでピーコンを送信し始めたときにそのピーコンの受 信することができる。

[0038]

**た切にぼる無縁型信刀伝は、伊勤が窓間報が無縁型信表型のピーコンへロット型型が動予定先を示す移動先スロット位置情報をさらに含み、自己のピーコンスロットからピーコンピリオドの終了までにピーコンを送信する他の無線通信装置の移動先スロット位置情報で指定したピーコンスロット以外に空きピーコンスロットがある場合は、当該空きピーコンスロットのいずれかを選択し、移動先ピーコンスロット位置として他の無線通信装置へ通知するとともに、所定のスーパーフレームのカウントを開始するものである。

[0039]

これにより移動先ビーコンスロット毎に競合することで、1サイクルカウントダウンにより、複数のビーコンを縮退位置に移動させることが可能になる。

[0040]

また、本発明に係る無線通信方法は、空きピーコンスロットの選択が空きピーコンスロットの中で最上位のピーコンスロットを選択し、自分が最下位スロットでないならば次のスーパーフレームで、最上位から2番目に上位の空きスロットを選択するものである。

[0041]

これにより、最上位の空きスロットから順に、また、並行してピーコンスロットを移動 することが可能になる。

[0042]

また、本発明に係る無線通信方法は、空きビーコンスロットの選択が空きビーコンスロットの中で任意のビーコンスロットを選択するものである。

[0043]

これにより、先の発明のようにビーコン同士が互いの移動先を確認して順次選択してい くのとは異なり、一時に複数の縮退動作を開始させることを可能とするものである。

[0044]

また、本発明に係る無線通信方法は、所定のスーパーフレームをカウント中に、自己のカウント値が最大値をとる場合には、最大値のカウント値を有する他の無線通信装置を移動状態情報から検知する、あるいは、最大値のカウント値を有する他の無線通信装置をでの無線通信装置を移動状態情報から検知し、自己のカウント値が上記以外の値をとる場合には、同一のカウント値を有する他の無線通信装置を移動状態情報から検知する、あるいは、自己のカウント値十1の値を有する他の無線通信装置をピーコンピリオド占有情報から検知するステップを有し、いずれかの条件に適合する無線通信装置を検知したとき、当該無線通信装置の内、最下位のスロット位置にある無線通信装置がカウントを継続し、該当しない他の無線通信装置は所定のカウントにリセットするものである。

[0045]

これにより空きスロットを常に適切に選択して効率よくビーコンピリオドを縮退し、なおかつ、lカウントダウンサイクルにおいて複数のビーコンをパイプライン的に縮退することができる。

[0046]

また、本発明に係る無線通信方法は、カウント中に最大値もしくは 0 以外の自己のカウント値と同一のカウント値を有するピーコン時間占有情報を受信したとき、カウントを中止し、自己のカウント値を最大値にリセットするものである。

[0047]

これにより、次近接の無線通信装置が、自身の無線通信装置と1スーパーフレームの違いでパイプライン的に並列に移動しようとして、たまたま同じピーコンスロット位置に入ることを未然に防ぐことが可能になる。

[0048]

また、本発明に係る無線通信方法は、自己のビーコンスロットの移動先の空きビーコンスロットは最上位の空きビーコンスロットであることを特徴とする。

[0049]

これにより、より高速に一連の縮退動作を行うことができる。

100001

本発明に係る無線通信装置は、移動状態情報が無線通信装置のビーコンスロット位置の移動予定先を示す移動先スロット位置情報をさらに含み、ビーコンスロット位置制御部が、自己のビーコンスロットからビーコンピリオドの終了までにビーコンを送信する他の無線通信装置の移動先スロット位置情報で指定したビーコンスロット以外に空きビーコンスロットがある場合は、当該空きビーコンスロットを移動先ビーコンスロット位置として自己の移動状態情報を記録部に記録し、所定のカウントを移動カウンタに設定するものであり、フレーム構成部は、記録部に記録された自己の移動状態情報を含むビーコンフレームを構成するものである。

[0051]

これにより、自己の移動先スロットを他の無線通信装置に通知したり、他の無線通信装置が移動を予定している移動先スロットを検知できるので、自己よりも下位に移動を予定する無線通信装置があっても、それを避けて他の空きスロットへ並行してピーコンスロット位置の移動処理を行うことができる。

[0052]

また、本発明に係る無線通信装置は、ビーコンスロット位置制御部が自己のビーコンスロットからビーコンビリオドの終了までにビーコンを送信する他の無線通信装置の移動を予定するビーコンスロット以外の空きスロットの中で、最上位のビーコンスロットを移動先ビーコンスロットに指定するものである。

[0053]

これにより、最上位の空きスロットから順に、また、並行してビーコンスロットを移動 することが可能になる。

【発明の効果】

[0054]

本発明により、無線ネットワークシステムの無線通信装置の自律分散的なアルゴリズムにより、ピーコンピリオドの動的な可変長化を、ピーコンの衝突を最低限にして実施できるので、加入する無線通信装置の数が動的に変動しても、通信効率の良い、消費電力の無 駄も少ない無線通信が可能になる。

【発明を実施するための最良の形態】

[0055]

(実施の形態1)

図 1 は本発明を実施する無線ネットワークシステムの構成をなす無線通信装置の配置を示した図である。

[0056]

図1において、無線通信装置A(101)乃至無線通信装置F(106)はそれぞれ通信エリア111乃至116の範囲で相互に送受信可能である。すなわち、無線通信装置A(101)は無線通信装置B(102)、C(103)、D(104)と、無線通信装置C(103)はA(101)、D(104)、E(105)と、無線通信装置D(104)は無線通信装置A(101)、B(102)、C(103)、F(106)と、無線通信装置E(105)は無線通信装置C(103)と通信できる。なお、無線通信装置G(107)は最初この無線ネットワークに加入していないものとする。

[0057]

図2はこれら無線通信装置の構成を示すブロック図である。

[0058]

図2において、無線L1処理部201はアンテナ200から受信したアナログ信号をデジタル信号に変換し、フレームを生成したり、フレームをアナログ信号に変換し、アンテナ200から送出するものである。このアンテナ200は無指向性アンテナであり、電波を放出する。この無線L1処理部201が本発明に係るビーコン受信部に該当する。

[0059]

ノレーム刊に叩くひるは無豚LIや埋叩とVIが又后したノレームがヒーコンノレームであるか、あるいはデータフレームであるかを判別するものである。

[0060]

図3はこのピーコンピリオドにおけるピーコンフレームの構成を示す図である。

[0061]

図3において、ビーコン送信者情報301は、このビーコンを送信する無線通信装置自身のデバイスID303、後述する移動カウンタ206のカウンタ値304、およびこのビーコンを送信する無線通信装置が把握しているビーコンスロット長305を記載している。また、ビーコンピリオド占有情報302はこの無線通信装置が直前のスーパーフレームで受信したビーコンフレーム中のビーコン送信者情報301にあったデバイスID303とカウンタ値304、および受信したビーコンのスロット位置をそれぞれビーコン毎にデバイスID306、カウンタ値307、およびビーコンスロット位置308に記載している。

[0062]

記録部203はピーコン送信者情報301およびピーコンピリオド占有情報302に含まれる各ピーコンスロットの占有状態を記録するものである。

[0063]

図4は記録部203に記録されるビーコンスロット状態テーブルのフォーマットを示す

[0064]

図4において、ピーコンのスロット毎にスロット番号401と、このスロットを使用している無線通信装置のデバイスID402と、スロットの使用状態403と、その種別404が記録されている。この使用状態403は、そのスロット位置の無線通信装置がスロット位置の変更を予定しているか否かを示すものであり、カウンタ値304、307が設定される。また、種別404は、このスロットでピーコンが受信された(図中、「Beacon」で示す。)か、ピーコンピリオド占有情報で占有されていることを通知された(図中、「BPOIE」で示す。)のかの種別を示す。

[0065]

また、上位層処理部204はネットワーク層以上のプロトコル処理を行うものである。

[0066]

ビーコン位置制御部205は記録部203のビーコンスロット状態テーブルに基づいて 自己のスロット位置をビーコンビリオドの前方に空きスロットが有れば移動するための処理を行うものである。

[0067]

移動カウンタ206は自己のビーコンスロット位置を移動開始するまでのスーパーフレームをカウントするものであり、通常2以上の値がカウント開始時に設定される。

[0068]

フレーム構成部207は記録部203から必要な情報を読み出し、ビーコンピリオド占有情報を生成するとともに、ビーコン位置制御部205からの情報を基にビーコン送信者情報301を生成して、管理情報を含むビーコンフレームを構成したり、あるいは上位層処理部204からのデータを受けてデータフレームを構成したりするものである。

[0069]

ビーコン送信指示部208はオフセット時間から始まるビーコンピリオドにおける自己のスロット位置で、フレーム構成部207に対して、構成したフレームの無線L1処理部201への送出を指示するものであり、スロット位置をカウントするタイマー機能を有している。

[0070]

以上のように構成された無線通信装置について、以下にピーコンピリオドでの動作、作用を説明する。

[0071]

回りは平大心ツル心に示る無跡地后衣胆が11/Cーコンピックド棚返割けで小りノロー図である。

[0072]

まず、フレーム判定部202が他の無線通信装置から受信したフレームがピーコンフレームであると判定した場合(ステップS501)、記録部203のピーコンスロット状態テーブル中の、受信したピーコンのスロット位置に該当するスロット番号にあるデバイスID402と使用状態403に、受信したピーコン送信者情報301のデバイスID303とカウンタ値304とを記録する。また種別404にはピーコン受信(Beacon)を設定する。

[0073]

また、受信したビーコンフレーム中のビーコンビリオド占有情報302に記載されたビーコンスロット位置308に該当するスロット番号にあるデバイスID402と使用状態403に、デバイスID306とカウンタ値307とを記録し、種別404にはビーコンビリオド占有情報(BPOIE)が設定される。なお、このビーコンビリオド占有情報に基づくビーコンスロット状態テーブルへの記録は、このビーコンフレーム中の全てのビーコンビリオド占有情報について行う(ステップS502)。

[0074]

次に、ビーコン送信指示部208は自己のビーコンを送信するスロット位置であるか否かを判定し(ステップS503)、送信タイミングである場合フレーム構成部207ヘビーコンフレームの送信を指示する(ステップS504)。

[0075]

一方、送信タイミングでない場合は、ビーコンピリオドが経過したか否かを判定し(ステップS505)、経過していなければステップS501へ戻る。このように、ビーコンピリオドの終了まで繰り返すことにより、ビーコンピリオド中に受信した全てのビーコンフレームについてスロット状態が記録される。

[0076]

なお、このビーコンピリオドは、受信した全てのビーコン送信者情報301のビーコンスロット長305の内で最大のものに、さらに3スロットのエントリースロットを付加した長さとする。このエントリースロットとは、新たにネットワークに加入、および再加入した無線通信装置がビーコンを送信するスロットであり、3スロットの内の任意のスロットを選択する。これにより、新加入の無線通信装置が複数同時に存在したとしても、最初のビーコンが衝突する確率を低く抑えることができる。

[0077]

また、本発明に係る無線通信装置はビーコンピリオド占有情報302により、次近接の無線通信装置のスロット状態も知ることができる。

[0078]

次に、ビーコンピリオドの終了時間となったとき、ビーコンスロット位置制御部205 がビーコンスロット位置決定処理(ステップS506)を行う。

[0079]

次に、フレーム判定部202はスーパーフレームが終了するまでピーコンフレームの受信を行わず待機し、この周期が終了した時点でステップS501へ戻る。

[0080]

ここで、上記のビーコンスロット位置決定処理について以下に説明する。

[0081]

図6は無線通信装置のビーコンスロット位置決定処理を示すフロー図である。

[0082]

まず、ビーコンスロット位置制御部205は記録部203に記録されたビーコンスロット状態テープルを基に、前回のビーコンスロットの構成(ビーコンフォーメーション)に変化があるかないかを確認する(ステップS601)。変化があった場合であって、上位スロット(より先頭に近いスロット)に空きがあるかないかを確認して、空きがあるよう

なの19割れソンノ 4 0 0 でれソンノ 胆い取入胆でかりに u l l l (平大肥いル窓では o とする。)にリセットし(ステップS603)、空きがないときは移動カウンタ206を0にする(ステップS604)。

[0083]

一方、前回のピーコンスロットの位置が変更ない場合は上位スロットへスロット位置を動かすためのカウントダウン動作に移る。すなわち、ピーコンスロット位置制御部205は移動カウンタ206が0となっているか否かを判定し、移動カウンタ206が0であるときは既に上位スロットに空きが無い状態であるので、処理を終了する。

[0084]

一方、移動カウンタ206が1以上の場合、ビーコンスロット状態テーブルから自分のビーコンスロット位置より下位のスロットの使用状態403を示すカウンタが一つでも0で無いなら、自分より優先的にビーコンスロット位置変更のカウントダウンを始めているものがあるものとして、移動カウンタ206をFu11(本実施の形態では'3'とする。)にセットし、保持する(ステップS607)。これは、ビーコンスロット位置の移動をより下位のビーコンスロット位置にある無線通信装置に優先権を持たせることにより、空きスロットの移動処理が繰り返される無駄を省くためである。尚S607ではFu11にリセットされているが、0にリセットする方法も考えられる。この場合、地理的に離れた箇所の縮退を同時に実行できる利点を持つが、縮退のための待ちのスーパーフレーム周期回数が1つだけ多くなり縮退時間が増える可能性もある。

[0085]

一方、下位スロットがすべて0である場合、ビーコンスロット位置制御部205はその無線通信装置が最優先のビーコンスロット位置移動の権利を持つことになるので、移動カウンタ206をカウントダウンする(ステップS608)。そして、カウンタ値が0となった時点で(ステップS609)、その無線通信装置が空きと見なす最上位のビーコンスロットへ移動するために、ビーコンスロット位置制御部205はビーコン送信指示部208のタイマー機能にビーコン送信タイミングを設定する。

[0086]

以上のように、ビーコンスロット位置制御部205が自己よりも上位に空きスロットがある場合であって、下位に移動予定の他の無線通信装置がないときは、ビーコンスロット位置を上位のスロットへ詰めるため、ビーコンピリオドを短縮する(「縮退動作」という。)ことができる。これにより、無線ネットワークシステムに加入する無線通信装置の数に応じて、ビーコンピリオドを無駄のない長さに調整することが可能になる。

[0087]

また、この下位スロットから上位スロットへのスロット位置の変更は、変更を決定してから、スーパーフレーム3周期後に行っている。これにより、ビーコンスロット位置制御部205は1ホップ離れた位置にある無線通信装置のビーコンスロット位置をビーコンピリオド占有情報から把握できるので、その位置を避けながら上位の空きスロットへ自己のビーコンスロット位置を移動することができ、1ホップ離れた位置の無線通信装置とのスロット位置の衝突を回避することが可能になる。

[0088]

なお、本実施の形態では、移動カウンタのリセット値を3としたが、これに限らず、2以上であれば原則的に同様の効果が得られる。しかし、1ホップ内になかった無線通信装置がピーコンの検出中に1ホップ内に移動してしまうこともあり得ることを考慮すると、3以上とすることが好ましい。

[0089]

さらにまた、ステップS506で説明したようなピーコンスロット位置決定処理を行うことにより、図16のような位置関係にある無線通信装置においても新規加入の無線通信装置の検出が可能になる。

[0090]

図16において、無線通信装置A(1601)は通信エリア1611内の無線通信装置

[0091]

図17(a)において、無線通信装置A乃至Mは、第1スロット乃至第12スロットで それぞれビーコンを送信している。これにより、無線通信装置A(1601)は無線通信 装置B(1602)からのビーコン送信者情報301とビーコンビリオド情報302とか ら、無線通信装置Bと無線通信装置Cのビーコンにより、第2スロットおよび第3スロッ トが使用されていることを知る。また、無線通信装置Bも、無線通信装置AとCのピーコ ン送信者情報301とピーコンピリオド情報302とから、第1スロットおよび、第3ス ロット乃至第12スロットが使用されていることを知ることができる。このとき、無線通 信装置Aはビーコンビリオドを無線通信装置Bからのビーコンスロット長305に基づい てエクストラスロットを9スロット追加して決定しているため、エントリースロット分の 3スロットを加えて、第15スロットまでビーコン受信待ち状態にある。このため、無線 通信装置X(1605)が無線通信装置AとCの通信エリア内の地点で、新たに加入する ためのビーコンを第14スロットで送信したとしても、図17(b)に示すように無線通 信装置Aはこのビーコンを受信することができる。もし、無線通信装置Aが無線通信装置 Bからのビーコンスロット長305をビーコンピリオドの決定に用いず、エクストラスロ ットを追加しなかった場合は、第6スロットまでをビーコンピリオドと認識し、それ以降 のビーコンを受信しないため、新規加入の無線通信装置Xを検出することができなくなっ てしまう。

[0092]

このように、無線通信装置はビーコン送信者情報のビーコンスロット長を用いてビーコンビリオドを決定することにより、新規加入する無線通信装置のビーコンを検出することが可能になる。

[0093]

次に、図1に示した位置関係に無線通信装置A(101)乃至F(106)がある場合において、新たに無線通信装置G(107)が加入したときの動作を図7乃至図10を用いて説明する。

[0094]

図 7 (a) は無線通信装置 G (107) が加入する前の各無線通信装置 A (101) 乃至 F (106) における、ビーコンスロットの使用状態を示している。

[0095]

図7(a)において、無線通信装置Aは第1ピーコンスロットでピーコンAsを送信し、無線通信装置Bは第2ピーコンスロットでピーコンBsを送信し、無線通信装置Cは第3ピーコンスロットでピーコンCsを送信し、無線通信装置Dは第4ピーコンEsを送信し、無線通信装置Eは第2ピーコンスロットでピーコンEsを送信していることを示している。また、例えば無線通信装置Aでは第2~第4スロットにて、自己の通信エリア内の無線通信装置B~Dのピーコンを受信(Br~Dr)していることを示している。さらに、無線通信装置Aは無線通信装置Cからのピーコンにて、第2スロットで次近接の無線通信装置Eのピーコンが送信していることをピーコンピリオド占有情報Ebにて知っており、無線通信装置Dからのピーコンにて、第5スロットで次近接の無線通信装置Fのピーコンにで、第5スロットで次近接の無線通信装置Fのピーコンになる。

[0096]

また、無線通信装置Aは第6乃至第8ピーコンスロットをエントリースロットとして確保し、新たな無線通信装置がピーコンを送信してきても受信するようにしている。また、

エノヘドノヘロッドが無際四届表唱にに取りつれている。このエノヘドノヘロッドとは見 隣の無線通信装置のピーコンスロット長情報305のうち最大のものから、前記エントリ ースロットの長さを足しあわせた時間領域は、データ通信その他を行なわず、常時監視す る保護領域」のことを指している。無線通信装置Eはピーコンスロット長情報の最大は無 線通信装置Cの7であったのでエクストラスロット1つを設けている。

[0097]

ここで、ピーコンピリオド占有情報について説明を加えると、自律分散でピーコンピリオドを共有してピーコンを送信する無線ネットワークシステムにおいては、同じピーコンスロットで2台以上の無線通信装置が通信することのないようにピーコンスロットを割り振らなくてはならないが、このことは同じピーコンスロットを共有しているもの同士だし、判定できない。従って第3者にそのピーコンスロットがだれに優先権があるかを判定にきない。従って第3者にそのピーコンスロットがだれに優先権があるかを判定してもう必要がある。すなわち、ピーコンスロットがたれに優先権があるしたでもでものと同分のデバイスIDを含んでいないピーコンピリオド占有情報を受信したならば、そのピーコンスロットは問題が発生しているものとしてコンスロットに位置換えを実施する必要がある。このため、無線通信装置のピーコンスロット位置とともに記憶しておき、自身のピーコン送信時にピーコンプロットできるに送信している。これにより、各無線通信装置の次近接の無線通信装置の情報を得ることができる。

[0098]

次に、図7(b)は無線通信装置Gが加入した状況を示している。

[0099]

図7(b)において、無線通信装置Gは通信エリア内の無線通信装置A、B、およびDから受信したビーコンから無線通信装置G(717)に示すスロット状態を知る。そして、無線通信装置Gは新規加入するために、エントリースロットから任意の1つを選んでビーコンを送信する。この例ではエントリースロットを3つにしているがこれに特定されるものではない。また、この例では無線通信装置Gは第8スロットにエントリーする。このとき無線通信装置A、B、D、Gはピーコンフォーメーションが変わったと判断するので、上位スロットの検索を行うが、無線通信装置G以外は上位スロットに空きスロットを検出できない。このため、無線通信装置Gのみがカウンタ304を3としたビーコンを送信する。無線通信装置A、B、Dはこのビーコンを受信し、無線通信装置Gのカウンタ304が3であることを検出する。

[0100]

図7(c)は次回のビーコンピリオドの使用状態を示した図である。

[0101]

図7(c)において、無線通信装置CとFは、無線通信装置Gのビーコンピリオド占有情報がそれぞれ無線通信装置AとDによって伝えられる。このときのカウンタは無線通信装置AとDとが前の周期で受信したカウンタ値であるため、、3、となる。

[0102]

一方、無線通信装置 G はスロット位置の移動処理を行い、カウンタ値、2 をカウンタ3 0 4 にセットしてビーコンを送信する。無線通信装置 A、B、D は無線通信装置 G からビーコン送信者情報のカウンタ 3 0 4 が、2 のビーコンを受信する。

[0103]

また、無線通信装置Eは、無線通信装置Cから受信したビーコンピリオド占有情報302には、無線通信装置Cが直接受信したビーコン送信者情報301の内容が記載されるが、ビーコンピリオド占有情報302として受信した情報は含めない。このため、無線通信装置Eは無線通信装置Gの存在を知ることはない。しかし、無線通信装置Cから受信したビーコン送信者情報のビーコンスロット長305が8であるため、エクストラスロットは4となる。

[0104]

図8(a)は無線通信装置Gの移動カウンタ206か0となったときのピーコンピリオ

トツ供用体心を小した凶でのる。

[0105]

図8(a)において、無線通信装置Gのピーコンピリオドは第6ピーコンスロットへ移動する。

[0106]

そして、その次のスーパーフレームで図8(b)に描かれているように無線通信装置A、B、D、Gのエントリースロットが第7~第9スロットになっている。

[0107]

次に、無線通信装置Gが加入した後に、無線通信装置Bが脱退したときのピーコン通信の動作を説明する。なお、無線通信装置が近隣でなくなったことの検知は、一定回数連続してピーコンを受信できなくなったときに行うものとする。

[0108]

まず、無線通信装置Bが近隣でなくなったとき、無線通信装置A、D、Gは図9(a)に示すように無線通信装置Bからのビーコンを受信しなくなるので、一斉にビーコンフォーメーションの変化として認識する。さらに、無線通信装置C、Fは図9(b)に示すように、次のスーパーフレームで、無線通信装置Bの消滅を知ることになる。この内、無線通信装置F、Gが、無線通信装置Eに第2ビーコンスロットを埋められていないで、上位スロットに空きができる。このため、無線通信装置F、Gのそれぞれの移動カウンタ206には3が入る。しかし、カウントダウンされていくのは最下位スロットでビーコンを送信する無線通信装置Gのみである(図9(c))。

[0109]

カウントダウンの後、図10(a)に示すように無線通信装置Gが第2スロットに移動すれば、無線通信装置A、Dは再度ピーコンフォーメーションの変化を即検知し、ピーコンピリオドを第8スロットまでに更新する。また、無線通信装置C、Fも図10(b)に示すように次のスーパーフレームで検知し、ピーコンピリオドを第8スロットまでに更新する。これにより、無線通信装置Fはそれぞれの移動カウンタを0に戻す。

[0110]

そして、次のスーパーフレームで図10(c)に示すように、無線通信装置Eは無線通信装置Cからのピーコンスロット長305を受けて、ピーコンピリオドを第8スロットまでに更新する。

[0 1 1 1]

以上のように、本実施の形態の無線通信ネットワークにおいて、無線通信装置が新規加入、あるいは消滅したときにビーコンピリオドの縮退動作が適切に行われるので、各無線通信装置は通信効率が良く、消費電力の無駄も少ない無線通信を実現することができる。

[0112]

なお、二つ以上の無線通信装置が同時タイミングで同じエントリースロットを選択する場合があるが、この場合、衝突した無線通信装置は再度無線ネットワークシステムに加入を試みることになる。この際には、衝突した各無線通信装置はバックオフ(Back Off)アルゴリズムにより再衝突の確率を低減するものとする。

[0113]

次に、移動する無線通信装置が存在している場合、どのようにピーコングループとの相互通信動作をするかを説明する。

[0114]

図11は移動する無線通信装置相互間の配置図である。

[0115]

 16円 R じめる。このよりに無縁曲 16 表 20 としは 1 つい 2 ーコン 1 ルーッ を 1 ル 2 し 2 い 3 が、その傍らを適当な速度で無線通信装置 A (1101) が移動したときのピーコンの送信方法について図 1 2 乃至図 1 5 を 用いて以下に説明する。

[0116]

まず、無線通信装置A(1101)は無線通信装置B乃至G(1102)の通信エリア内の地点1121に移動すると、周囲のピーコンをスキャンして、そのエントリースロットのひとつに自分のピーコンを送信する。

[0117]

図12(a)はこのときの各無線通信装置のスロット使用状態を示す図である。

[0118]

図12(a)において、無線通信装置A(1101)はそのエントリースロットのひとつに自分のビーコンを送信していることを示している。また、無線通信装置B乃至Iはそれぞれ第1スロット乃至第8スロットでビーコンを送信し、無線通信装置J乃至しはそれぞれ第1スロット乃至第3スロットで送信していることを示している。

[0119]

次に、無線通信装置A(1101)はエントリースロットの第3ピーコンスロットでピーコンを送信したため移動カウンタ206を走らせて縮退動作に移る。その結果、図12(b)に示すように、無線通信装置Aのピーコンは第8スロットに移動し、ピーコンピリオドの短縮が行われる。このとき、無線通信装置Hは、無線通信装置B乃至G(1102)からのピーコンピリオド占有情報により第8スロットに無線通信装置Aのピーコンの存在を知るが、通信エリア外であるため、無線通信装置Iとの通信の障害にはなっていない

[0120]

次に、無線通信装置Aが無線通信装置Hの通信エリア内の地点1122へ移動すると、無線通信装置Hでは無線通信装置Aと無線通信装置Iから同時に第8スロット(1301)でピーコンが送信される状況となる。図13(a)はこのときのピーコンスロットの使用状態を示している。

[0121]

無線通信装置Hは無線通信装置Aとの通信エリアの境界にいるため、無線通信装置Iのビーコンの方が受信しやすい。このため、無線通信装置Hはその送信するビーコンの中において、ビーコンピリオド占有情報302で第8スロットを無線通信装置Iが使用していることを通知する。これを受信した無線通信装置Aは、新たなビーコンスロットを得るためエントリースロットの選択を行う。その結果、図13(b)に示すように、無線通信装置Aはエントリースロットの一つである第9スロットを獲得して、そこでビーコンを送信する。

[0122]

更に、無線通信装置Aが無線通信装置B~Gの通信エリア外の地点1123へ移動すると、図14(a)に示すように無線通信装置B~G(1102)は無線通信装置Aと直接送受信不能となる。

[0123]

更に、無線通信装置Aが無線通信装置I(I104)の通信エリア内の地点I124へ移動すると、図I4(B)に示すように無線通信装置I(I104)から無線通信装置I~L05)のピーコンピリオド占有情報をやり取りするようになる。これにより、無線通信装置I~L01105)の第9スロットは無線通信装置Aの使用が記録される。また、無線通信装置A0第I201、万至第3スロットは無線通信装置I0、I105)の使用が記録される。

[0124]

更に、無線通信装置Aが無線通信装置H(1103)の通信エリア外の地点1125へ移動すると、図15(a)に示すように無線通信装置Hから無線通信装置B~G(1102)のピーコンピリオド占有情報を受信できなくなる。このため、無線通信装置Aは上位

ヘロッド1001に呈る 明塚からさにこれめし、19町のフィッのソンド・ファーをはしめ、スーパーフレーム 3 周期経過後に図 1 5 (b) のようにピーコンを第 4 スロットに移動する。

[0125]

このように、ある無線通信装置が他の無線通信装置間を移動したときにおいても、適時 ピーコンピリオドの縮退動作が行われるので、このような状態においても通信効率が良く 、消費電力の無駄も少ない無線通信を実現することができる。

[0126]

なお、本実施の形態では、ピーコンフレームのピーコン送信者情報301とピーコンピリオド占有情報302にそれぞれカウンタを有し、ピーコンの送信位置を変更する段階にあるか否かを示していた。しかし、ピーコン位置の変更状態を示すためにはこのカウンタに限らず、フラグを使用することも可能である。すなわち、無線通信装置は現在ピーコンスロット位置を変更する要求を持っているときにフラグをセットし、スロット位置の変更をする必要がないと判断しているときや、自己の移動カウンタがカウントダウンしてピーコン位置を変更したときにフラグをリセットする。そして、図6に示したピーコンスロット位置決定処理においては、カウンタ値が0か否かの判定はこのフラグがセットされていないかを判定することにより実現できる。これにより、カウンタよりも少ないデータ量でピーコンスロット位置の決定処理に必要なピーコンフレームを形成することが可能になる

[0127]

(実施の形態2)

図18は本発明の第2の実施の形態における無線通信装置のビーコンスロット位置決定処理を示すフロー図である。なお、本実施の形態における無線通信装置の構成は実施の形態1と同一であり、ビーコンスロット位置制御部205の位置決定処理が異なる。

[0128]

図18において、まず、ビーコンスロット位置制御部205は記録部203に記録されたビーコンスロット状態テーブルを基に、前回のビーコンスロットの構成(ビーコンフォーメーション)に変化があるかないかを判定する(ステップS1801)。変化がなかった場合、上位スロットへスロット位置を動かすためのカウントダウン動作に移る。すなわち、ビーコンスロット位置制御部205は移動カウンタ206が0となっているか否かを判定し(ステップS1802)、移動カウンタ206が0であるときは既に上位スロットに空きが無い状態であるので、処理を終了する。

[0129]

一方、移動カウンタ206が0でない場合、次に、移動カウンタ206がFu11であるか、Fu11一1であるか、それ以外であるかを判定する(ステップS1803)。そして、Fu11である場合、種別404がビーコンで、使用状態403がFu11のスロットが自己よりも下位にあるか否かを判定し(ステップS1804)、該当するスロットがあるときは、ビーコンスロット位置制御部205は自分より優先的にピーコンスロット位置変更のカウントダウンを始めるものがあるとして、移動カウンタ206をFu11にセットし、保持する(ステップS1805)。これは、ビーコンスロット位置の移動をより下位のビーコンスロット位置にある無線通信装置に優先権を持たせることにより、同時に複数ビーコンの同一空きスロットへの移動が発生することを防ぐためである。

[0130]

一方、ステップS1804で該当するスロットがないとき、ビーコンスロット位置制御部205は移動カウンタ206がFullにセットされている状態が否かを判定し(ステップS1806)、Full状態である場合は移動カウンタ206をディクリメントする(ステップS1807)。そして、カウンタ値が0になった場合は(ステップS1808)、次のビーコンピリオドでその無線通信装置が空きと見なす最上位のビーコンスロットへ移動するために、ビーコンスロット位置制御部205はビーコン送信指示部208のタ

[0131]

また、ステップS1806において、ビーコンスロット位置制御部205は移動カウンタ206がFullでないときは、自己のカウンタ値と同一のカウンタ値を持つ無線通信装置がBPOIEにより通知されているか否かをビーコンスロット状態テーブルにより確認する(ステップS1810)。そして、そのような無線通信装置がある場合、ステップS1805へ移行し移動カウンタ206をFullに戻す。そのような無線通信装置がない場合は、自己が最優先のビーコンスロット位置移動の権利を持つことになるので、ステップS1807へ移行し移動カウンタ206をカウントダウンする。これは、もしBPOIEにより検知される他の無線通信装置Aが、そのカウンタのタイミングでカウントダウンを続けた場合、自己のカウント値よりも1つ進んだカウント値でカウントダウンを続けた場合、自己のカウント値よりも1つ進んだカウント値でカウントダウンを続けた場合、自己の無線通信装置が移動するとき、移動により変更されたスロット位置は、自己の無線通信装置が移動するとき、移動により変更されたスロットになる検知では、自己の無線通信装置が移動するタイミングでの空きスロットの検知が不可能となり、ビーコンスロットの衝突の可能性を生じるからである。

[0132]

また、ステップS1803において、移動カウンタ206がFull-1である場合、種別404がピーコンで、使用状態403がFull-1のスロットが自己よりも下位にあるか否かを判定し(ステップS1811)、該当するスロットがあるときはステップS1805へ移行し、ないときはステップS1806へ移行する。これは、Full-1のカウンタ値において、BPOIEにより検知される他の無線装置Aのカウンタ値はFullであるが、これは通常のリセットの状態と同じであって、リセットの状態であるか、カウントを開始している状態なのかが判別不能だからである。

[0133]

また、ステップS1803において、移動カウンタ206がFull、およびFullー1でないそれ以外の場合、種別404がピーコンで、使用状態403が移動カウンタのカウンタ値Nと等しいスロットあるいは、種別404がBPOIEで、使用状態403がカウンタ値N+1と等しいスロットが自己よりも下位にあるか否かを判定し(ステップS1812)、該当するスロットがあるときはステップS1805へ移行し、ないときはステップS1806へ移行する。

[0134]

また、ステップS1801において、ビーコンフォーメーションに変化があった場合、ビーコンスロット位置制御部205は上位スロット(より先頭に近いスロット)に空きがあるかないかを確認し(ステップS1813)、空きがないときは移動カウンタ206を0にする(ステップS1814)。空きがあるならば移動カウンタ206のカウンタ値が0であるか否かを判定する(ステップS1815)。カウンタ値が0でない場合は、ステップS1803に移行する。カウンタ値が0である場合は、空きスロットの内、最も上位のスロットを移動先と決定し、移動カウンタ206にFullを設定する(ステップS1816)。これにより、ビーコンスロットの移動の準備が整う。

[0135]

以上のように、実施の形態1と同様に、ビーコンスロット位置制御部205が自己よりも上位に空きスロットがある場合であって、下位に移動予定の他の無線通信装置がないときは、ビーコンビリオドを縮退することができる。さらに、自己よりも下位のスロット位置にある無線通信装置が縮退動作を開始しても、一定の条件の下でカウントダウンを開始するので、他の無線通信装置のスロット位置の移動が完了するのを待たずに縮退動作を開始できる。このとき、1スーパーフレームの間では、次近接の無線通信装置がビこのビーコンに移動したかを知ることができない。しかし、次近接にある無線通信装置がビーコンスロット位置の移動カウンタを1のみ進んでカウントしていることを検出したときは、自己の移動カウンタをFullにリセットすることで、同一スロットへの移動の衝突を防止

ソることが川形にしくいる。

[0136]

次に、図19に示す配置で本発明に係る無線通信装置が存在するときのピーコンピリオドの縮退動作を説明する。

[0137]

図19において、無線通信装置A(1901)は通信エリア1911内の無線通信装置B(1902)と相互に通信可能であり、無線通信装置B(1902)は通信エリア1912内の無線通信装置D(1904)および無線通信装置E(1905)と相互に通信可能であり、無線通信装置C(1903)は通信エリア1913内の無線通信装置E(1905)と相互に通信可能であり、無線通信装置D(1904)は通信エリア1914内の無線通信装置A(1901)および無線通信装置B(1902)と相互に通信可能であり、無線通信装置E(1905)は通信エリア1915内の無線通信装置B(1902)および無線通信装置C(1903)と相互に通信可能である。

[0138]

このときの、無線通信装置A乃至Eがピーコンピリオドでピーコンを送信するタイミングと各無線通信装置が検知する各スロットでのピーコン情報を図20乃至図22に示す。なお、ここで示す縮態動作における移動カウンタのFullは、3、の場合を示している

[0139]

図20(a)において、無線通信装置A乃至Eは、第4スロット乃至第7スロットでビーコンを送信している。また、1ホップ離れた位置関係にある無線通信装置のビーコン情報はビーコンピリオド占有情報で検出している。そして、すべての無線通信装置は自己よりも上位に空きスロットがあることを検出し、空きスロットへの移動準備としてそれぞれの移動カウンタにFull(本実施の形態においては、'3')をセットする。

[0140]

次のスーパーフレーム周期において、図20(b)に示すように、無線通信装置AとCは、最下位スロット(第7スロット)にあるので、移動カウンタのディクリメントを開始する。また、無線通信装置Bは自己のスロットより下位のスロットで無線通信装置A、Cであって移動カウンタが共に'0'であるBPOIEを検出する。このため、無線通信装置Bも移動カウンタのディクリメントを行う。その他の無線通信装置D、Eは自己より下位のスロットに移動カウンタが自己と同じFullの無線通信装置を検出するので、移動カウンタのディクリメントは行わない。

[0141]

次のスーパーフレーム周期において、図20(c)に示すように、無線通信装置A、Cは移動カウンタのディクリメントを継続する。また、無線通信装置Bは自己のカウンタ値がFull-1であり、自己よりも下位のスロットには、無線通信装置A、CのBPOIEを検出するのみであるため、移動カウンタのディクリメントを継続する。さらに、無線通信装置Dは自己よりも下位のスロットにある、無線通信装置Aの移動カウンタが自己のカウンタ値より小さいのでディクリメントを行う。

[0142]

次のスーパーフレーム周期において、図21(a)に示すように、無線通信装置A、Cは移動カウンタのディクリメントを継続し、カウントが、0°となったので、最上位の空きスロットである第1スロットへそれぞれピーコンスロット位置を移動する。無線通信装置Bは下位の第7スロットで無線通信装置A、CのBPOIEを検出するが、これらの移動カウンタが共に、1°で自己の移動カウンタ+1であるので、移動カウンタをFu11に戻す。一方、無線通信装置Dは下位のスロットに無線通信装置Bのカウンタ値がFu11であり、自己のカウンタ値と等しくないのでカウントダウンを継続する。

[0143]

次のスーパーフレーム周期において、図21(b)に示すように、無線通信装置Dは移動カウンタのディクリメントを継続し、カウントが、0、となったので、最上位の空きス

ロット Cのの知とヘロット NC ーコンヘロット U 目で19割りの。 州豚畑 16 衣 目 D は19割 リウンタのディクリメントを継続する。

[0144]

次のスーパーフレーム周期において、図21(c)に示すように、無線通信装置Bは移動カウンタのディクリメントを継続する。無線通信装置Eは下位のスロットにある無線通信装置Bのカウンタ値がFullでないので移動カウンタのディクリメントを開始する。

[0145]

次のスーパーフレーム周期において、図22(a)に示すように、無線通信装置Bは移動カウンタのディクリメントを継続し、カウントが、0、となったので、最上位の空きスロットである第3スロットへピーコンスロット位置を移動する。無線通信装置Eは移動カウンタのディクリメントを継続する。

[0146]

次のスーパーフレーム周期において、図22(b)に示すように、無線通信装置Eはピーコンフォーメーションに変化があり、自己よりも上位に空きスロットがなくなったので、移動カウンタを'0'にセットする。

[0147]

以上のように、最下位スロットの無線通信装置A、Cが最上位の空きスロットへ移動した後、無線通信装置Aの通信エリア内にある、最下位スロット位置にない無線通信装置Dが1スーパーフレーム後に最上位の空きスロットへ続けて移動する。その後、無線通信装置A、Cから1ホップ離れた位置にある、最下位スロットの無線通信装置Bが2スーパーフレーム後に最上位の空きスロットへ移動する。

[0148]

このように、上位に複数の空きスロットがある無線通信装置は空きスロットがなくなるまで、順次、最上位の空きスロットへピーコンスロット位置を移動することができる。これにより、実施の形態1で示した方法に比べ、短時間にピーコンピリオドの縮退動作を行うことが可能になる。

[0149]

なお、本実施の形態では、移動カウンタのリセット値を'3'としたが、これに限らず、2以上であれば原則的に同様の効果が得られる。しかし、1ホップ内になかった無線通信装置がビーコンの検出中に1ホップ内に移動してしまうこともあり得ることを考慮すると、3以上とすることが好ましい。

[0150]

(実施の形態3)

本実施の形態における無線通信装置の構成は実施の形態1と同一であるが、図27に示すように、記憶部203の管理するピーコンスロット状態テーブルに移動予定デバイスID(405)情報が追加されている点が実施の形態1と異なる。この移動予定デバイスID405は該当スロットへ移動を予定している無線通信装置のデバイスIDが記録されている。無線通信装置は他の無線通信装置から受信するピーコンフレームによって移動予定の無線通信装置を知ることができる。

[0151]

図28は、本実施の形態3におけるビーコンフレームの構成図である。

[0152]

図28において、移動先ピーコンスロット番号2201フィールドはそれぞれ送信元の無線通信装置がピーコンスロットの移動を予定している移動先スロット番号であり、移動先ピーコンスロット番号2202フィールドは送信元の無線通信装置が検出した、移動を予定している他の無線通信装置の移動先スロット番号である。これらのフィールドが付加されている点が、実施の形態1と異なる。なお、この移動先ピーコンスロット番号2201、2202フィールドは移動カウンタが0の場合は付加されない。

[0153]

フレーム判定部202はこのピーコンフレームを受信すると、カウンタ304、307

[0154]

また、フレーム構成部207は実施の形態1と同様に、記録部203から読み出したビーコンスロット状態テーブルと、ビーコン位置制御部205からの情報とを基に、ビーコンビリオド占有情報やビーコン送信者情報301を生成して、管理情報を含むビーコンフレームを構成するが、ビーコンフレームの移動先スロット番号2201、2202に自己あるいは、検出した他の無線通信装置の移動を予定しているスロット番号を設定するところが実施の形態1と異なる。

[0155]

図23は本実施の形態における無線通信装置のビーコンスロット位置決定処理を示すフロー図である。

[0156]

まず、ビーコンスロット位置制御部205は記録部203に記録されたビーコンスロット状態テーブルを基に、前回のビーコンスロットの構成(ビーコンフォーメーション)に変化があるかないかを確認する(ステップS2301)。変化があった場合、上位スロット(より先頭に近いスロット)に空きがあるか否かを確認する。空きがないときは移動カウンタ206を0にして処理を終了する(ステップS2303)。一方、空きがある場合は、その空きスロットへ移動を予定している他の無線通信装置があるか否かをチェックし、ある場合はさらに、その無線通信装置の中で自己が現在最下位のスロット位置にいるか否かをチェックする(ステップS2305)、101の場合は、その空きスロットへの移動を開始するために、移動カウンタ206へFull(本実施の形態では、31とする。)にリセットする(ステップS2306)。

[0157]

一方、移動カウンタ206のカウンタ値が、0、でない場合、その移動カウンタ206をディクリメントする(ステップS2307)。そして、カウンタ値が0となった時点で(ステップS2308)、その無線通信装置が空きと見なす最上位のビーコンスロットへ移動するために、ビーコンスロット位置制御部205はビーコン送信指示部208のタイマー機能にビーコン送信タイミングを設定する(ステップS2309)。

[0158]

また、ステップS2304において、自己が現在最下位のスロット位置にいない場合、次に移動先となる空きスロットを選択する(ステップS2310)。この空きスロットの選択は次に上位である空きスロットを選択することにより行い、該当するスロットがない場合は変更せず、ステップS2306へ移行し移動カウンタ206をリセットする。このとき、ビーコンスロット位置制御部205は新たな移動先スロット位置に該当する、ビーコンスロット状態テーブルの移動予定デバイスID405の欄に自己のデバイスIDを記録する。

[0159]

また、前回のピーコンスロットの位置が変更ない場合、すなわち、ステップS2301においてピーコンフォーメーションの変化がなかった場合、ピーコンスロット位置制御部205は移動カウンタ206が0となっているか否かを判定し(ステップS2311)、移動カウンタ206が0であるときは既に上位スロットに空きが無い状態であるので、処理を終了する。

[0160]

一方、移動カウンタ206が1以上の場合、ビーコンスロット状態テーブルから自己の 選択しているスロットを選択している他の無線通信装置があるか否かをチェックし、さら に、てい無極地に表色い中で日にか玩圧取下止いヘロット 世間にめるが ロがをアエッノ する (ステップ S 2 3 1 2)。 自己が最下位のスロット位置にない場合は、ステップ S 2 3 0 6 へ移行し、移動カウンタ 2 0 6 を F u l l にリセットして処理を終了する。

[0161]

一方、自己が最下位のスロット位置にある場合、ピーコンスロット位置制御部205はその無線通信装置が最優先のピーコンスロット位置移動の権利を持つことになるので、ステップS2307へ移行し、移動のためのカウントダウン処理を行う。

[0162]

以上のように、ピーコンスロット位置制御部205が自己よりも上位に空きスロットがある場合、下位に移動予定の他の無線通信装置があっても、その下位の無線通信装置のスロット位置移動の完了を待つことなしに、次に上位の空きスロットへの移動動作を開始するので、自己よりも下位の無線通信装置のスロット位置移動と並行して、自己のスロット位置移動処理を行うことができる。これにより、複数の空きスロットがある場合に、ピーコンピリオドの縮退動作を短時間に行うことが可能になる。

[0163]

また、本実施の形態においても、この下位スロットから上位スロットへのスロット位置の変更は、変更を決定してからスーパーフレーム3周期後に行っている。これにより、ビーコンスロット位置制御部205は1ホップ離れた位置にある無線通信装置のビーコンスロット位置をビーコンピリオド占有情報から把握できるので、その位置を避けながら上位の空きスロットへ自己のビーコンスロット位置を移動することができ、1ホップ離れた位置の無線通信装置とのスロット位置の衝突を回避することが可能になる。

[0164]

なお、本実施の形態では、移動カウンタのリセット値を3としたが、これに限らず、2以上であれば原則的に同様の効果が得られる。しかし、1ホップ内になかった無線通信装置がビーコンの検出中に1ホップ内に移動してしまうこともあり得ることを考慮すると、3以上とすることが好ましい。

[0165]

次に、相互に通信可能な位置関係にある本発明に係る無線通信装置A、B、C、Dが、図24に示すビーコンピリオドを形成しているときの縮退動作を説明する。

[0166]

図24(a)において、はじめに、無線通信装置A乃至Dは、それぞれ第1スロット、第4スロット、第6スロット、第8スロットでピーコンを送信している。このときの各無線通信装置の移動カウンタは、それぞれ0、Full(本実施の形態では'3'とする。)、Full、Fullであり、無線通信装置B、C、Dの移動先スロット位置は、すべて第2スロットを指示している。これは無線通信装置B、C、Dは自己のピーコンスロットよりも上位のスロットに空きスロットがあるので、一斉に空きスロットである、第2スロットへ移動を予定していることを示す。

[0167]

次に、図24(b)において、無線通信装置Dは移動を予定している無線通信装置の中で最下位のスロット位置にあるので最優先で移動できると判断し、移動カウンタのカウントダウンを行う。無線通信装置B、Cは最下位のスロット位置にないことを検知し、次に上位の空きスロット位置である、第3スロットへ移動先スロット番号を変更する。

[0168]

次に、図24(c)において、無線通信装置C、Dは移動先スロット位置へ予定している無線通信装置の中で最下位のスロット位置にあると判断し、それぞれの移動カウンタをカウントダウンする。無線通信装置Bは次に上位の空きスロットがないため、移動先スロット番号を変更せず、移動カウンタのカウントも行わない。

[0169]

次に、図24(d)において、無線通信装置Dは移動カウンタのカウンタ値が0となり、移動先スロットであった、第2スロットへピーコン送出位置を移動する。そして、移動

リソイノツリソイノ担でひにセット y る。無豚曲旧衣胆しは19割りソイノをリンナッツンする。

[0170]

次に、図24(e)において、無線通信装置Cは移動カウンタのカウンタ値が0となり、移動先スロットであった、第3スロットへピーコン送出位置を移動する。そして、移動カウンタのカウンタ値を0にセットする。無線通信装置Bも上位のスロットに空きスロットがなくなるので、移動カウンタを0にセットする。

[0171]

以上のように、無線通信装置Cは自己よりも下位のビーコンスロット位置にある無線通信装置Dのスロット位置移動が完了するまえに、次の上位の空きスロットである、第3スロットへ移動を行うためのカウント動作を開始するので、空きスロットである、第2スロットおよび第3スロットへの移動が、実施の形態1で示した方法に比べ、短時間に完了することができる。なお、本実施の形態では、ステップS2310の空きスロットの選択は自己よりも下位の無線通信装置が移動予定のスロットを除く、上位の空きスロットの内で最上位の空きスロットを選んでいるが、これに限らず、任意の空きスロットを選択するようにしてもよい。これにより、最上位を選ぶ場合に比べ並列に縮退動作する数が増えビーコンピリオドがかなり大きな数になる場合などで早く縮退することができる。

[0172]

このように本発明によれば、複数の空きスロットがあるときに、複数の無線通信装置によるピーコン位置の移動が並行して行えるので、短時間にピーコンピリオドの縮退動作を行うことが可能になる。

[0173]

(実施の形態4)

図25は本実施の形態における無線通信システムであり、移動ネットワーク2501、 2502、2503はそれぞれ異なるビーコンピリオドグループを形成している。

[0174]

図25において、無線通信装置A、L、Xはそれぞれビーコンピリオドグループ1、2、3に属し、それらが近接位置に移動したことにより、それぞれの通信エリアに進入すると、無線通信装置A、L、Xは自己のグループのビーコンやデータ受信において他のビーコンピリオドグループと干渉が起こる。

[0175]

図26の(a)は図25のA、L、Xの構成するピーコンピリオドの例である。何のボリシーもなくそれぞれのグループで送受信していると、3つのピーコンピリオドグループで送受信していると、3つのピーコンピリオドグループで送受信していると、3つのピーコンピリオドグループと干渉が起る。従って、図26(b)に示すように、それぞれのスーパーフレーム毎に優先的にそのピーコンピリオドグループが使用できる時間帯を、自分自身の構成するピーコンピリオドグループが使用できるが聞くことのできるピーコンピリオド(A)から次にそのデバイスが聞くことのできるピーコンピリオド(B)の先頭までと取り決めることにより、ピーコンピリオドグループ3との同かである。但し、ピーコンピリオドグループ2とピーコンピリオドグループ3との同か取りに、もし次のピーコンピリオド(C)が構成するピーコンピリオドグループが吸収でいた。もには、先行するピーコンピリオド(B)が構成するピーコンピリオドグループが吸収でれた。このようにすることにより、いくつものピーコンピリオドグループが混在していても最低限のデータ送信時間を確保でき互いのデータ送信時間を侵害しないようにすることが可能になる。

[0176]

以下に、この異なるピーコンピリオドグループがlつに結合される動作について説明する。

[0177]

まず結合アルゴリズムに付いて簡単に説明する。

101101

ピーコンピリオドグループ 1 (BG-1) にピーコンピリオドグループ 2 (BG-2) が結合するものとする。

[0179]

- 1. BG-2の結合を要求する無線通信装置Xが、BG-1のエマージェンシースロット(後述)とBG-2の自己のビーコンスロットで結合開始通知情報を送信する。
 - [0180]
- 2. BG-1とBG-2の無線通信装置Xの近隣の無線通信装置は、結合開始通知情報を受信すると以降の自己のピーコンにも受信した結合開始通知情報を発信元のマージカウンタに同期して送信する。そして、結合開始通知情報を送信しているグループ全体でマージカウンタのカウントダウンを実行する。

[0181]

3. BG-2の結合開始通知情報を送信している無線通信装置の内、結合を希望するものは自己のピーコン送信者情報において結合フラグをセットしてピーコンを送信する。

[0182]

4. BG-1とBG-2の結合開始通知情報を送信している無線通信装置は、互いの相手のピーコンピリオドをサーチしてピーコンを読み込み、そこから相手グループの無線通信装置のピーコン時間占有情報となるEBP情報(エクステンド・ピーコンピリオド情報)を構成して隣接情報を次近接のノードに通知する(BG-1の無線通信装置はBG-2の結合フラグを立てている無線通信装置のみのEBP情報を作成する)。

[0183]

5. BG-1とBG-2の各無線通信装置はEBP情報を見て自己の次近接に同じビーコンスロットを占有していることを検知した場合、マージカウンタが0になるまでに自己の属するビーコンピリオドグループに再加入する。

[0184]

6.BG-1とBG-2の各無線通信装置は、マージカウンタが0になったならば、ビーコンスロットを移動するまでのスーパーフレーム周期をカウントするシフトカウンタを、ビーコン送信者情報、ビーコン時間占有情報、EBP情報の結合フラグがセットされた状態がなくなるまでカウントアップしていく。

[0185]

7. BG-2のピーコン送信者情報に結合フラグをセットしている無線通信装置は、シフトカウンタのカウントアップ中、第Nピーコンスロットでピーコンを送信している無線通信装置はシフトカウンタが2N-1のときに、BG-1の最上位の空きピーコンスロットに移動する。

[0186]

8. ビーコン送信者情報、ビーコン時間占有情報、EBP情報の結合フラグをセットした状態がなくなったら結合開始通知情報の送信を終了する。

[0187]

9. 結合開始通知情報を送信している間はこれまで述べてきたようなビーコンピリオドの縮退アルゴリズムは停止する。

[0188]

以上のアルゴリズムを図面などを交えて以下に説明していく。

[0189]

図29は二つのピーコンピリオドグループが近接位置にある状態を示している。

[0190]

図29において、無線通信装置A、B、C、D、Eが第1のピーコンピリオドグループを形成し、無線通信装置X、Y、Zが第2のピーコンピリオドグループを形成している。

[0191]

第1のピーコンピリオドグループにおいて、無線通信装置B(2902)は通信エリア 2912内の無線通信装置A(2901)、C(2903)、E(2905)と相互に通 信叫能でののか、無際地信衣庫レ(2 3 0 4) は無線通信装置 C (2 9 0 3) の通信エリアきない。また、無線通信装置 D (2 9 0 4) は無線通信装置 C (2 9 0 3) の通信エリア 2 9 1 3 内に位置するが、無線通信装置 B (2 9 0 2) とは次近接の位置関係にある。

[0192]

第2のピーコンピリオドグループにおいて、無線通信装置X(2906)、Y(2907)、Z(2908)は相互の通信エリアに位置し、相互に通信可能である。

[0193]

図30は本実施の形態において、各無線通信装置が送信するピーコンフレームの構成を示す図である。

[0194]

図30において、ビーコン送信情報301は実施の形態1におけるビーコン送信者情報にさらに結合フラグ3011と、ビーコンピリオド開始オフセット(BPSTオフセット)3012と、ビーコンピリオド選択(BP選択)3013とを含んでいる。この結合フラグ3011はビーコンを送信する自分自身がビーコンピリオドの結合動作を行うことを示すものであり、BPSTオフセット3013はビーコンピリオド開始のオフセット時間を示すものであり、BP選択3013はビーコンピリオドを、オフセット時間後に移動する側か、オフセット時間前に移動される側かを識別するものである。

[0195]

ビーコンピリオド占有情報302は実施の形態1におけるビーコンピリオド占有情報にさらに、結合フラグ3014とEBPフラグ3024とを含んでおり、自己が受信したビーコン送信者情報301の結合フラグ3011と、EBP情報3002のEBPフラグ3023とを記載し、他の無線通信装置へ通知するものである。

[0196]

結合開始通知情報3001はマージカウンタ3015とシフトカウンタ3016と移動グループ3017とBPSTオフセット3018とを含んでいる。マージカウンタ3015はこの結合動作を開始するまでのスーパーフレーム周期数を示しており、結合の対象となる両ピーコンピリオドグループ内の各無線通信装置間の同期を取るためのものである。シフトカウンタ3016はピーコンピリオドを移動するグループ内の無線通信装置が、最初の無線通信装置の移動を開始してから他の無線通信装置の移動を行うスーパーフレーム周期をカウントするカウンタの値を示している。移動グループ3017はこのピーコンを送信している自分自身がビーコンピリオドを移動するピーコンピリオドグループのものであるか否かを示すものであり、移動するピーコンピリオドグループのものである場合にはフラグをセットする。BPSTオフセット3018はピーコン送信者情報301のBPSTオフセットと同一である。

[0197]

エクステンド・ビーコンピリオド情報(EBP情報)3002はデバイスID3019、カウンタ値3020、結合フラグ3021、ビーコンスロット位置3022、およびEBPフラグ3023を含む。デバイスID3019にはこのビーコンを送信する無線通信装置自身がビーコンピリオドを移動する場合には、自己のデバイスIDが記載され、他の無線通信装置からエマージェンシースロットで結合開始通知情報を受信したときには送信元の無線通信装置のデバイスIDが記載されている。カウンタ3020、結合フラグ3021、ビーコンスロット位置3022についても同様に、自分自身のもの、あるいは他の無線通信装置から受信したものが記載される。EBPフラグ3023はこれらデバイスID3019乃至ビーコンスロット位置3022の情報がエクステンド・ビーコンピリオド情報であることを示すものである。

[0198]

上記のような2つのビーコンピリオドグループが図29に示すような位置関係に移動したときに、第2のビーコンピリオドグループが第1のビーコンピリオドグループに結合するときの結合動作について次に説明する。なお、2つのビーコンピリオドの位置関係は、第2のビーコンピリオドグループの無線通信装置Xが、第1のビーコンピリオドグループ

い無縁通信表唱A、D、し、Dの通信エットに世間し、第2のピーコンピッカトノルークの無線通信装置Yが、第1のピーコンピリオドグループの無線通信装置A、B、C、Eの通信エリアに位置し、第2のピーコンピリオドグループの無線通信装置Zが、第1のピーコンピリオドグループの無線通信装置B、C、D、Eの通信エリアに位置している。

[0199]

図31乃至図41は、無線通信装置A乃至E、および無線通信装置X乃至Zがピーコンピリオドでピーコンを送信するタイミングと各無線通信装置が検知する各スロットでのピーコン情報を示す図である。

[0200]

まず、図31は両グループが現在の位置に移動した初期状態を示す。

[0201]

図31において、第1ピーコンピリオドグループの無線通信装置Aは第4スロットでピーコンを送信し、無線通信装置Bは第2スロットでピーコンを送信し、無線通信装置Cは第3スロットでピーコンを送信し、無線通信装置Dは第4スロットでピーコンを送信し、無線通信装置Eは第5スロットでピーコンを送信している。第4スロットで無線通信装置A、Dがピーコンを送信しているが、第1ピーコンピリオドグループ内において2ホップ離れているので無線通信装置B、Cはピーコンピリオド占有情報(BPOIE)によりその存在を知るだけで、通信の干渉は発生していない。

[0202]

また、第2ビーコンピリオドグループの無線通信装置Xは第2スロットでビーコンを送信し、無線通信装置Yは第3スロットでビーコンを送信し、無線通信装置Zは第4スロットでビーコンを送信している。

[0203]

なお、第1スロットはエマージェンシースロットであり(エマージェンシースロットとは空きスロットがなくなるなと緊急事態のために確保される特別なスロットのことであり、本実施例ではこれを使用する)、空きの状態にある。また、このときの各ピーコンにおける結合フラグ3011,3014はセットされておらず、結合開始通知情報3001やEBP情報3002を含んでいない。

[0204]

次に、無線通信装置Xが結合動作の開始を通知する結合開始情報を送信したときの状態を図32に示す。

[0205]

図32において、無線通信装置 Xが第1のピーコンピリオドグループのエマージェンシースには第1スロット(第1スロット)3201と、自己のピーコンを送信する。このととに結合開始通知情報3001とEBP情報30015には 、5、がセットされ、シフトカウンタ3015には 、5、がセットされ、シフトカウンタ3016には 、0、がセットされる。さらに、移動グループ3017にはかりかりかける。さらに、移動グループ3017にはかりかりかける。ことを示すフラグがセットされ、BPSTオフセットであることを示すのBPSTオフセスIDオフセスロット3018には後述するピーコン送信者 無線通信を表してアバイスID をPをリカンタのカウンタ値、ピーコンとではで記載され、対応するピーコンにEBPが記載されている。は各のピーコンピリオド内のピーコンを読みるがセットされる。さらによるまには移動先のピーコンピリオド開始時間に対する第1のピーコンピリオドグループのピーコンピリオド開始時間に対しており、BPとTオフセット間に対するオフセット時間が記載されており、BPとTオフセット間に対けには移動先のピーコンピリオド開始時間を基準にすることを示すフラグがセットされている。

[0206]

第1のピーコンピリオドグループの無線通信装置A乃至Dはこれを直接受信し、第2のピーコンピリオドグループが自己のピーコンピリオドに結合する動作が始まることを知る

が、無極地に衣具しはこれで文にしてないので、この町点では知ることはない。なお、無線通信装置Xは第1のピーコンピリオドグループの第4スロット3203で、通信エリアにある無線通信装置A、Dからピーコンを受信し相互に干渉するが、この場合には無線通信装置Aからの通信を受信できたものとする。

[0207]

また、第1のピーコンピリオドグループの無線通信装置A乃至Dは無線通信装置Xから第2のピーコンピリオドグループのピーコンピリオド開始オフセット時間をBPSTオフセット3012とBP選択3013とにより知ることができるので、第2のピーコンピリオドグループのピーコンを受信開始する。このとき、無線通信装置Dは、無線通信装置Xから受信したピーコン3203に記載のピーコンピリオド占有情報302に、自己のデバイスIDがないことを検知する。これにより、無線通信装置Dは無線通信装置Xが干渉により自己のピーコンを受信できていないことを知ることができる。そこで、無線通信装置Dは次のスーパーフレームで自己のスロット位置をエントリースロットへ移動することを決定する。

[0208]

また、第2のビーコンビリオドグループの無線通信装置Y、Zは無線通信装置Xから通知された結合動作の開始を知る。そして、自分自身も結合動作を行うことを決定した場合、それを通知するために、自己のスロット位置でビーコン送信者情報301の結合フラグ3011をセットし、第1のビーコンピリオドグループのビーコンビリオドを読み込み、EBP情報3002を作成してビーコンを送信する。このため、無線通信装置A乃至Cは無線通信装置Yの結合フラグがセットされていることを検出するが、無線通信装置Dがビーコンピリオド占有情報で検出する無線通信装置Yの結合フラグは、一つ前のスーパーフレームの状態のためセットされていない。無線通信装置Zの結合フラグがセットされていることを検出するが、無線通信装置Aがビーコンピリオド占有情報で検出する無線通信装置Zの結合フラグは、一つ前のスーパーフレームの状態のためセットされていない。

[0209]

なお、結合開始通知情報3001とEBP情報3002とを受信した無線通信装置X以外の無線通信装置は、受信した結合開始通知情報3001とEBP情報3002とを自己のビーコンスロットで、ビーコンにこれらの情報をコピーして送信する。これにより、次近接の位置にある無線通信装置へこれらの情報を伝達することが可能になる。

[0210]

次のスーパーフレーム周期の状態を図33に示す。

[0211]

図33において、無線通信装置Xはマージカウンタをディクリメントし、マージカウンタ3015に、4、をセットして、第1のピーコンピリオドグループのエマージェンシースロット(第1スロット)3301と、自己のピーコンスロット3302とに結合開始通知情報3001とEBP情報3002とを記載したピーコンを送信する。

[0212]

無線通信装置Eは通信エリアの無線通信装置Bを介して、ピーコンピリオド占有情報により第1スロット3303に無線通信装置Xのピーコンが送信されていることを知る。また、結合開始通知情報のBPSTオフセット3018から第2のピーコンピリオドグループのピーコンピリオド開始時間を知り、第2のピーコンピリオドグループのピーコンを受信開始する。

[0213]

無線通信装置Dは先のスーパーフレームで決定した通り、ピーコンスロット位置をエントリースロット3304に移動してピーコンを送信する。これにより、無線通信装置Xにとっての無線通信装置Aと無線通信装置Dとの干渉が解消される。

[0214]

なお、このスーパーフレーム周期以降において、第1のピーコンピリオドグループの各

無跡世后衣具は無跡世后衣具へ、I、ムいമロノノノが、ヘロット世具の19割が元」するまですべてセットされている状態を検出する。

[0215]

次のスーパーフレーム周期の状態を図34に示す。

[0216]

図34において、無線通信装置Xはマージカウンタをディクリメントし、マージカウンタ3015に、3、をセットして、第1のピーコンピリオドグループのエマージェンシースロット(第1スロット)3301と、自己のピーコンスロット3302とに結合開始通知情報3001とEBP情報3002とを記載したピーコンを送信する。

[0217]

このスーパーフレーム周期において、無線通信装置Dのスロット位置の変更は次近接の位置にある他の無線通信装置A、B、E、Yに通知される。

[0218]

次のスーパーフレーム3周期分の状態を図35に示す。

図35において、無線通信装置Xはマージカウンタをディクリメントしたカウンタ値を結合開始通知情報3001のマージカウンタ3015にセットして、自己のビーコンスロット3501にビーコンを送信する。この動作は無線通信装置Xのマージカウンタのカウンタ値が2乃至0で繰り返される。この間に、他の無線通信装置は第2のピーコンピリオドグループが第1のビーコンピリオドグループと結合を行うのに支障が無いように、干渉を回避するためのスロット位置の移動などの処理を行う。

[0219]

次のスーパーフレーム周期の状態を図36に示す。

[0220]

図36において、無線通信装置AからE、無線通信装置XからZは、マージカウンタが0になったので、シフトカウンタをインクリメントし始め、結合開始通知情報3001のシフトカウンタ3016にセットする。このとき、無線通信装置AからE、無線通信装置XからZはシフトカウンタのカウント値が'1'(奇数)であると判定し、ビーコンスロット位置を第1のビーコンピリオドグループの最上位の空きスロット(第7スロット)3601へ移動する。そして、第7スロット位置でビーコンを送信する。これにより、無線通信装置Eを除く全ての無線通信装置がこのビーコンを受信し、無線通信装置Xがスロット位置を変更したことを知る。

[0221]

次のスーパーフレーム周期の状態を図37に示す。

[0222]

図37において、無線通信装置 Y はシフトカウンタをインクリメントし、結合開始通知情報3001のシフトカウンタ3016にセットする。このとき、シフトカウンタのカウント値は'2'(偶数)であるので、無線通信装置 Y はスロット位置の移動は行わない。なお、無線通信装置 Y の結合フラグ3011の情報は、無線通信装置 C のピーコンピリオド占有情報302を介して、無線通信装置 D へ通知される。このように、スーパーフレーム1周期おくことにより、次近接の無線通信装置へも無線通信装置 Y の結合動作中であることを通知することができる。

[0223]

次のスーパーフレーム周期の状態を図38に示す。

[0224]

図38において、無線通信装置 Y はシフトカウンタをインクリメントし、結合開始通知情報3001のシフトカウンタ3016にセットする。このとき、無線通信装置 Y はシフトカウンタのカウント値が '3' (奇数)であると判定し、ピーコンスロット位置を第1のピーコンピリオドグループの最上位の空きスロット(第8スロット)3801へ移動する。そして、第8スロット位置でピーコンを送信する。これにより、無線通信装置 D を除く全ての無線通信装置がこのピーコンを受信し、無線通信装置 Y がスロット位置を変更し

にしてる刈る。

[0225]

第2のピーコンピリオドグループの無線通信装置 Z は自己が最上位のスロット位置になったので、無線通信装置 Y に代わって、シフトカウンタのカウンタ値を結合開始通知情報 3 0 0 1 のシフトカウンタ 3 0 1 6 にセットしたピーコンを自己のピーコンスロット位置で送信する。無線通信装置 A を除く全ての無線通信装置がこのピーコンを受信し、無線通信装置 Z が結合動作を開始することを知る。

[0226]

次のスーパーフレーム周期の状態を図39に示す。

[0227]

図39において、無線通信装置 Z はシフトカウンタをインクリメントし、結合開始通知情報3001のシフトカウンタ3016にセットする。このとき、シフトカウンタのカウント値は '4'(偶数)であるので、無線通信装置 Z はスロット位置の移動は行わない。なお、無線通信装置 Z の結合フラグ3011の情報は、無線通信装置 B のピーコンピリオド占有情報302を介して、無線通信装置 A へ通知される。このように次近接の無線通信装置へも無線通信装置 Z が結合動作中であることを通知される。

[0228]

次のスーパーフレーム周期の状態を図40に示す。

[0229]

図40において、無線通信装置 Z はシフトカウンタをインクリメントし、結合開始通知情報3001のシフトカウンタ3016にセットする。このとき、無線通信装置 Z はシフトカウンタのカウント値が '5'(奇数)であると判定し、ビーコンスロット位置を第1のビーコンピリオドグループの最上位の空きスロット(第9スロット)4001へ移動する。そして、第9スロット位置でビーコンを送信する。これにより、無線通信装置 A を除く全ての無線通信装置がこのビーコンを受信し、無線通信装置 Z がスロット位置を変更したことを知る。

[0230]

次のスーパーフレーム周期の状態を図41に示す。

[0231]

図41において、無線通信装置 Z はスロット位置を移動完了しているので、もはや結合開始通知情報 3001を付加することはしない。他の無線通信装置はこれにより、第2のビーコンピリオドグループのビーコンピリオドの結合動作が終了したことを知る。

[0232]

このように、ビーコンピリオドの結合を行う無線通信装置は、ビーコン送信者情報の結合フラグをセットしてビーコンを自己のビーコンスロットで送信することにより、他の無線通信装置へビーコンピリオドの結合動作の開始を通知することができる。さらに、ビーコンスロット位置の移動が一つおきのスーパーフレーム周期で行うようになるので、次近接の無線通信装置へも結合中であることを通知できる。これにより、次近接の位置にある無線通信装置とスロット位置の移動が衝突することを防止できる。

[0233]

なお、無線通信装置Xはマージカウンタが、5、から、3、までのスーパーフレームで結合開始通知情報3001を送信しているが、これは第1ビーコンピリオドグループと第2のビーコンピリオドグループの各無線通信装置へ結合開始情報を確実に通知するためであり、これに限るものではない。

[0234]

以上のように、複数のピーコンピリオドグループが移動により相互に干渉する場合でも、干渉するピーコンピリオドグループ同士のピーコンピリオドを本発明に係る結合動作させることにより、相互に区分けされた期間で通信を行うことになり、干渉を防止することが可能になる。

【産業上の利用可能性】

1 4 4 3 3 1

本発明は、アドホック通信等をするときの無線通信方法および無線通信装置に有用であり、無線ネットワーク内の無線通信装置それぞれがピーコンを送信する場合に、そのピーコンピリオドを動的に変更するのに適している。

【図面の簡単な説明】

[0236]

- 【図1】本発明の実施の形態1に係る無線ネットワークシステムの構成をなす無線通信装置の配置図
 - 【図2】本発明の実施の形態1に係る無線通信装置の構成を示すプロック図
 - 【図3】本発明の実施の形態1に係るピーコンフレームの構成を示す図
- 【図4】本発明の実施の形態1に係るビーコンスロット状態テーブルのフォーマット を示す図
- 【図5】本発明の実施の形態1に係るピーコンピリオド縮退動作を示すフロー図
- 【図6】本発明の実施の形態1に係るピーコンスロット位置決定処理を示すフロー図
- 【図7】(a)乃至(c)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置が加入したときのスロット状態を示す図
- 【図8】(a)、(b)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置が加入後、スロット位置を移動したときのスロット状態を示す図
- 【図9】(a)乃至(c)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置が近隣でなくなったときのスロット状態を示す図
- 【図10】(a)乃至(c)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置が近隣でなくなった後に、ビーコンピリオドの縮退動作が完了するときのスロット状態を示す図
- 【図11】本発明の実施の形態1に係る移動する無線通信装置相互間の配置図
- 【図12】(a)、(b)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置のスロット使用状態を示す図
- 【図13】(a)、(b)本発明の実施の形態1に係る無線通信装置のスロット使用 状態を示す図
- 【図14】(a)、(b)本発明の実施の形態』に係る無線通信装置のスロット使用 状態を示す図
- 【図 1 5 】 (a)、(b) 本発明の実施の形態] に係る無線通信装置のスロット使用状態を示す図
- 【図16】本発明の実施の形態1に係る無線通信装置の配置図
- 【図 1 7 】 (a)、(b) 本発明の実施の形態 1 に係る無線通信装置のスロットの使用状態を示す図
- 【図 1 8】 本発明の実施の形態 2 に係るピピーコンスロット位置決定処理を示すフロー図
- 【図19】本発明の実施の形態2に係る無線通信装置の配置図
- 【図20】(a)、(b)、(c)本発明の実施の形態2に係る無線通信装置の縮退動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図21】(a)、(b)本発明の実施の形態2に係る無線通信装置の縮退動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図22】(a)、(b)本発明の実施の形態2に係る無線通信装置の縮退動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図23】本発明の実施の形態3に係るピピーコンスロット位置決定処理を示すフロー図
- 【図24】(a)、(b)、(c)、(d),(e)本発明の実施の形態3に係る無線通信装置の縮退動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図25】本実施の形態4における無線通信システムの構成を示す図
- 【図 2 6】 (a)、(b) 本実施の形態 4 におけるスーパーフレームのタイムチャート

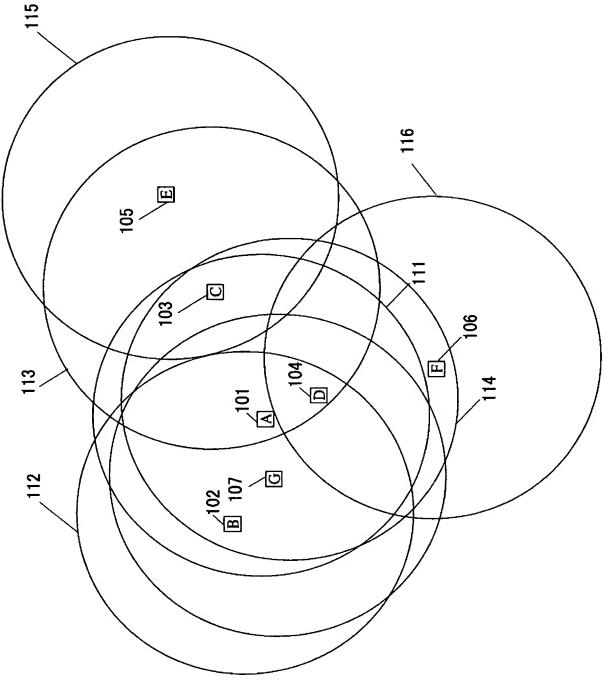
IMZII 平地明の大心の形態のに示るにニコンヘロッドが思りてノルのノネーマットを示す図

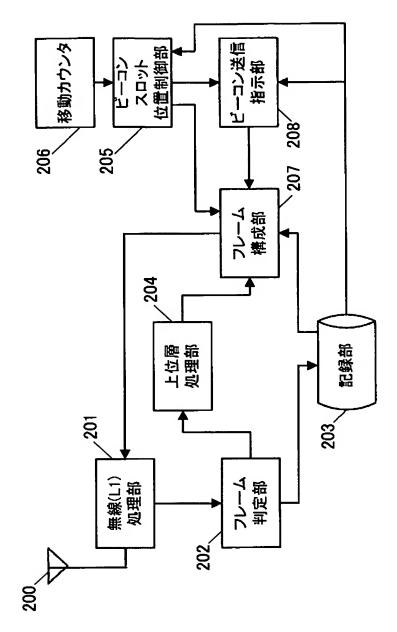
- 【図28】本発明の実施の形態3に係るビーコンフレームの構成を示す図
- 【図29】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置の配置図
- 【図30】本発明の実施の形態4に係るピーコンフレームの構成を示す図
- 【図31】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図32】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図33】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図34】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図35】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図36】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のビーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図37】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のビーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図38】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のビーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図39】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のビーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図40】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のピーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
- 【図41】本発明の実施の形態4に係る無線通信装置のビーコンピリオドの結合動作におけるスロット使用状態を示す図
 - 【図42】従来の無線通信方法を示す図

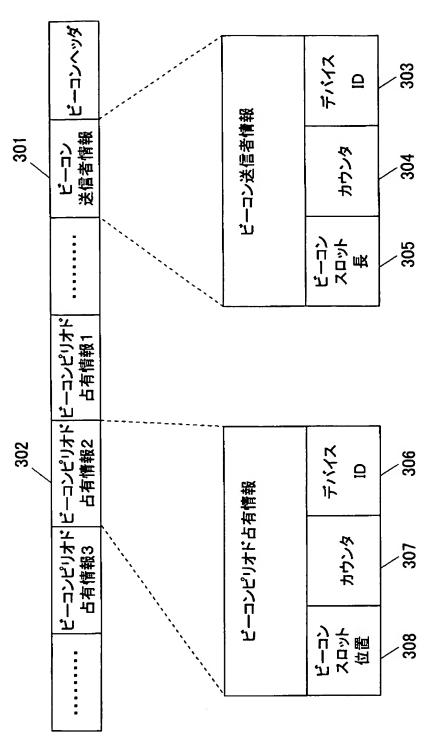
【符号の説明】

[0237]

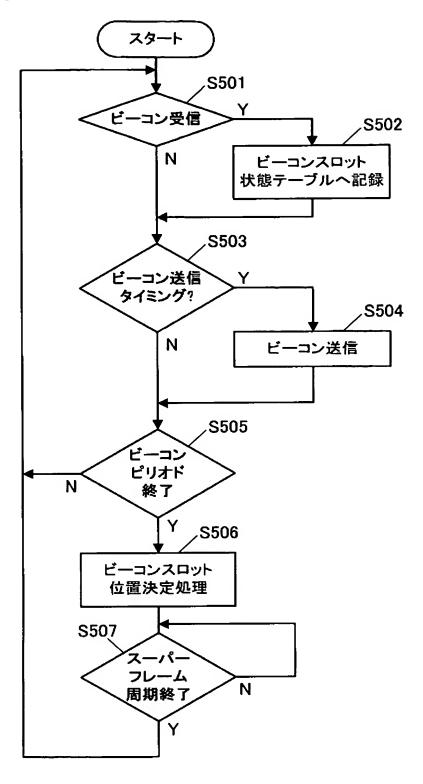
- 101乃至107、1101乃至1105、1601乃至1604、1901乃至1905、2901乃至2908 無線通信装置
- 111乃至116、1111乃至1115、1611乃至1614、1911乃至19 15、2911乃至2918 通信エリア
 - 200 アンテナ
 - 201 無線(L1)処理部
 - 202 フレーム判定部
 - 203 記録部
 - 204 上位層処理部
 - 205 ピーコンスロット位置制御部
 - 206 移動カウンタ
 - 207 フレーム構成部
 - 208 ピーコン送信指示部
 - 2501乃至2503 移動ネットワーク

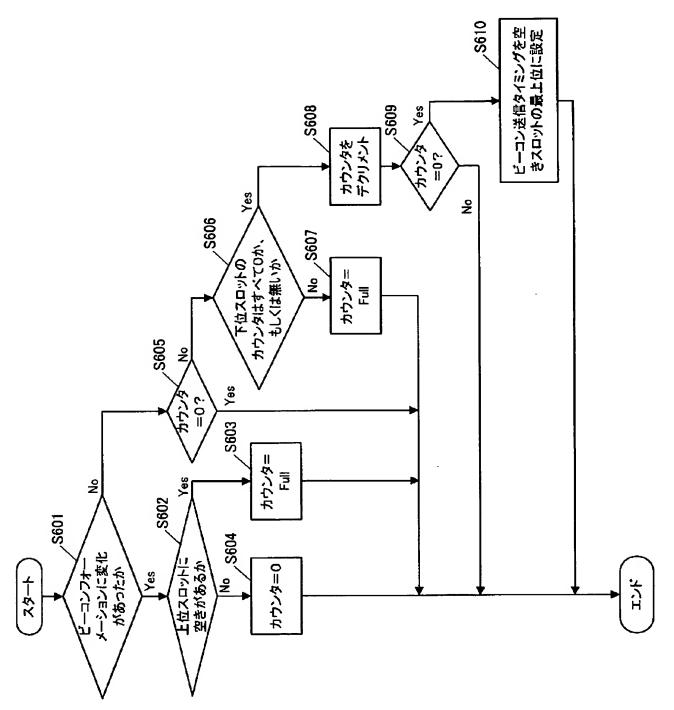


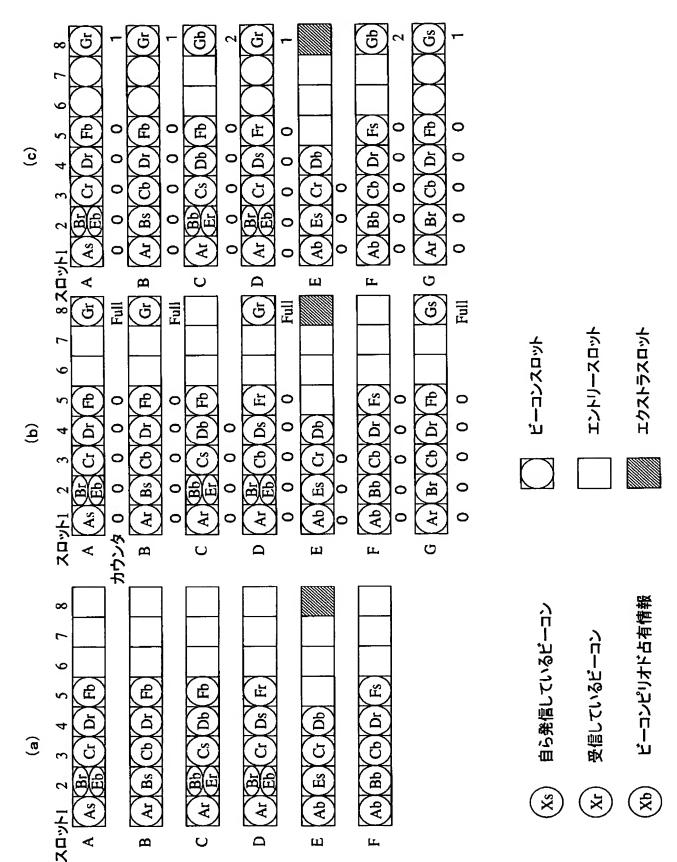


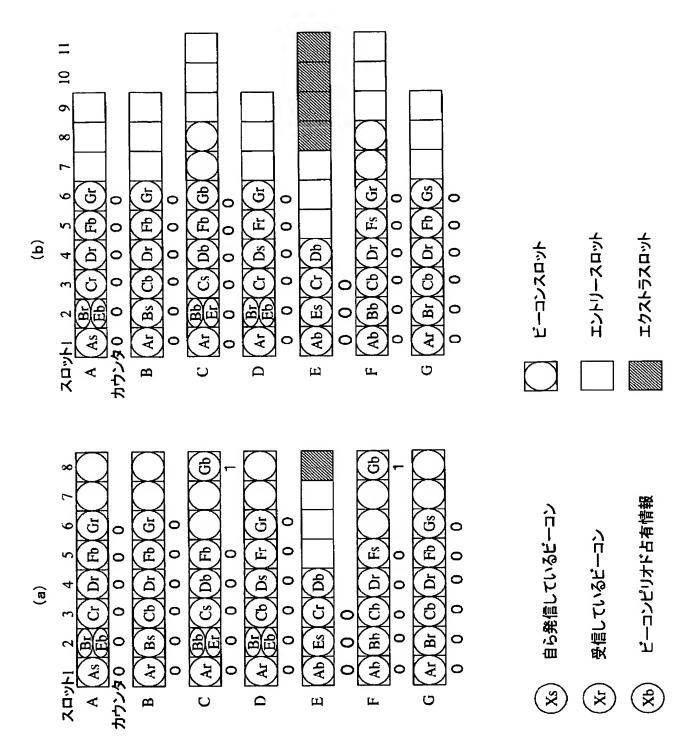


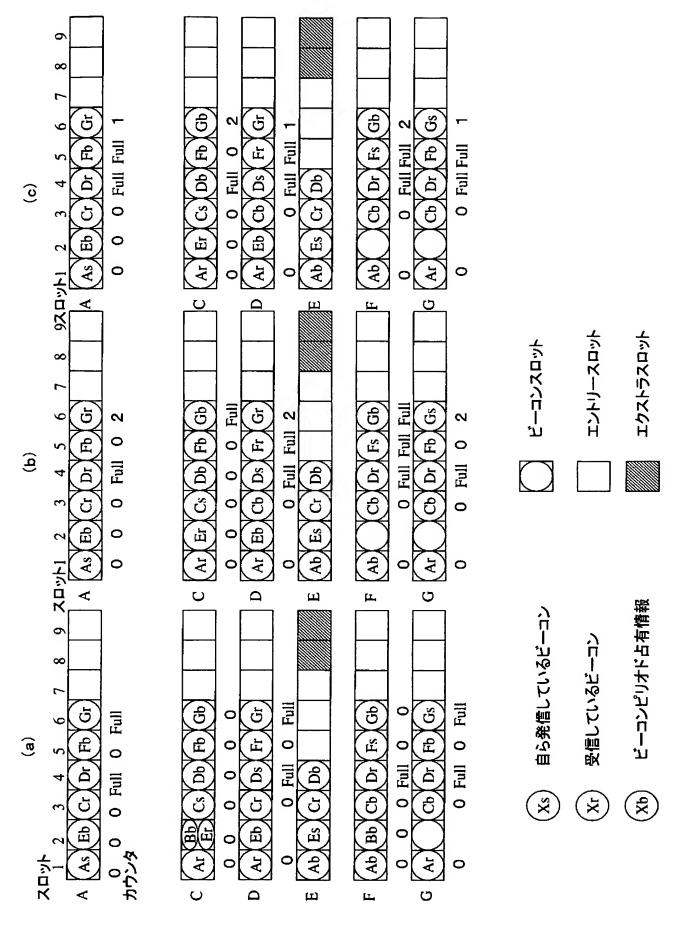
401	402	403	404
スロット番号	デバイスID	使用状態	種別
1	Α	0	Beacon
2	В	0	BPOIE
2	E	O	Beacon
3	С	0	BPOIE
4	D	o	Beacon
5	F	0	Beacon
6	0	O	o
7	О	O	O
8	O	0	0

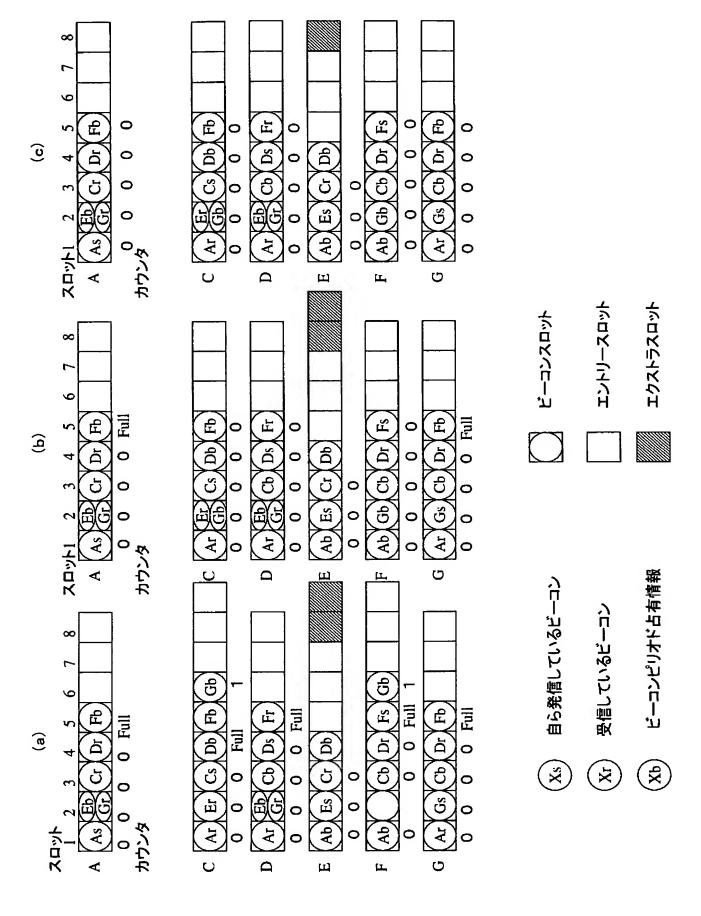


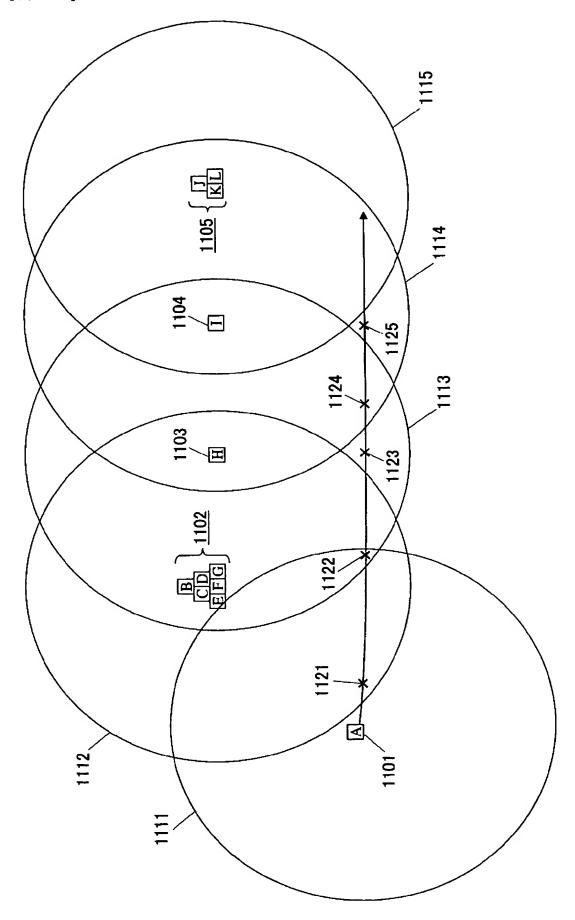


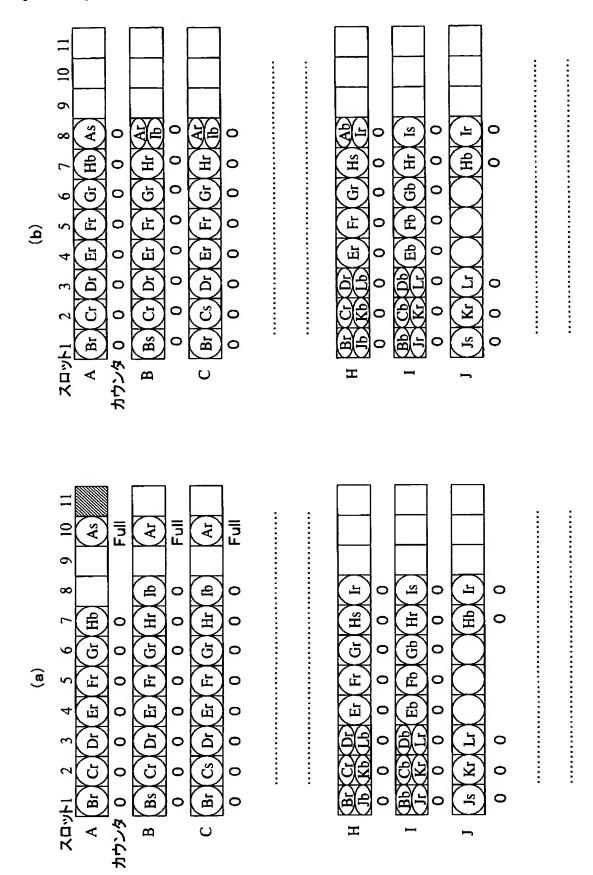


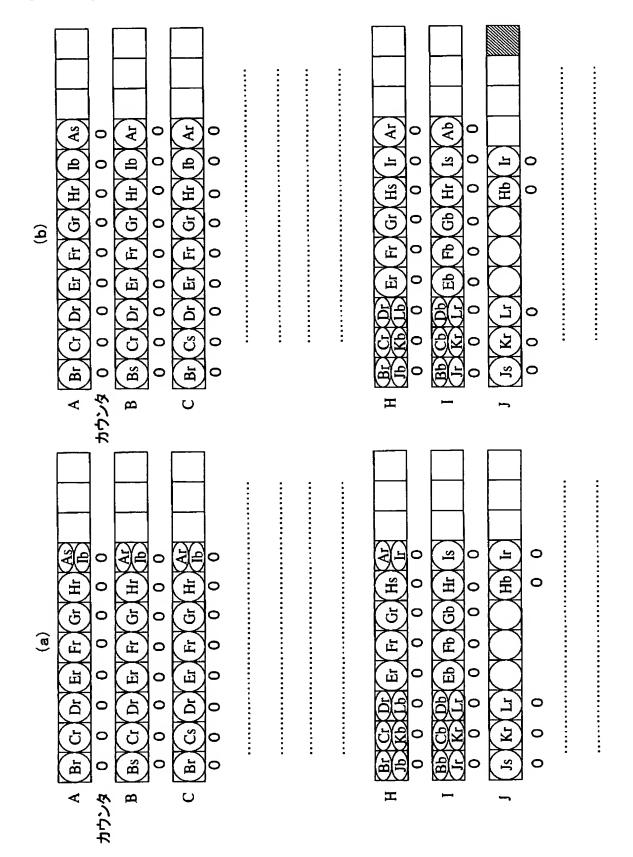


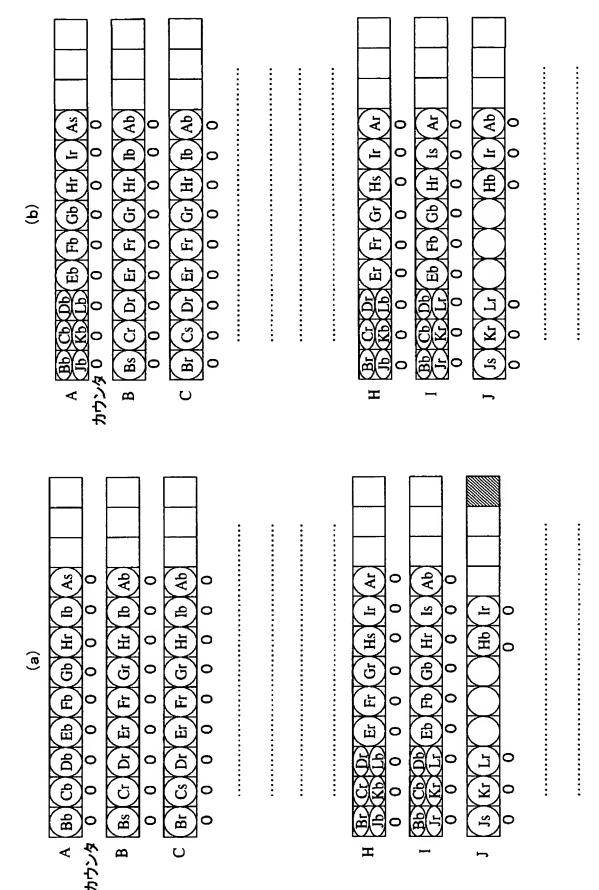


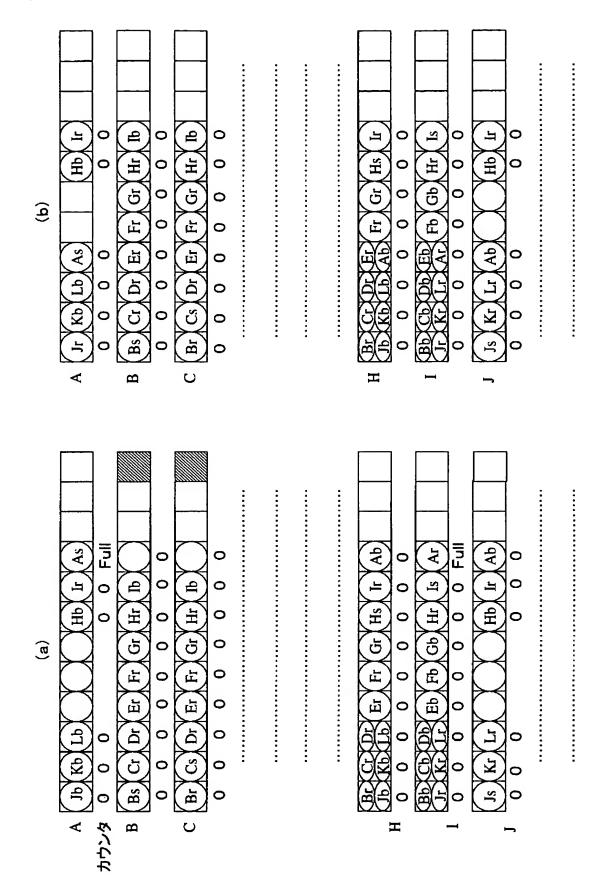




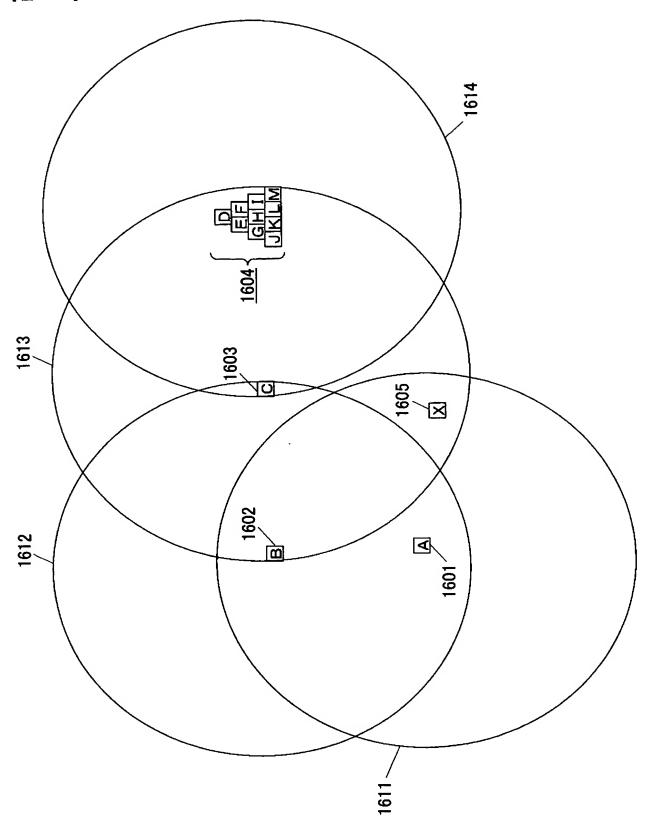


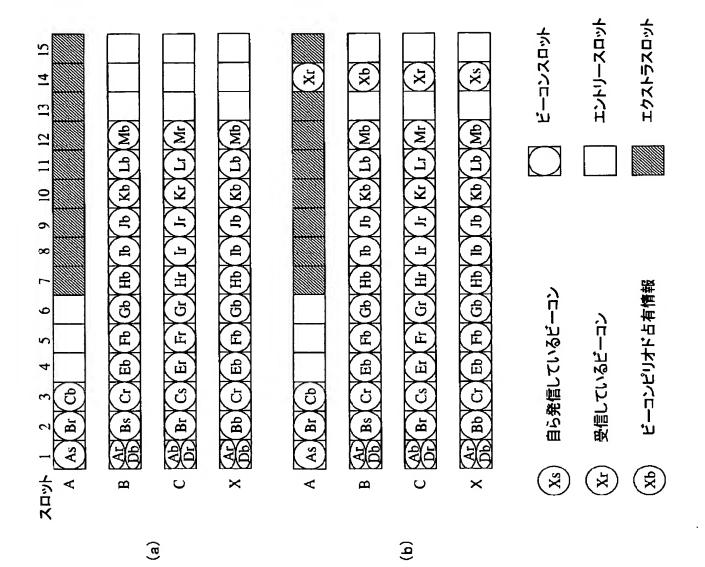


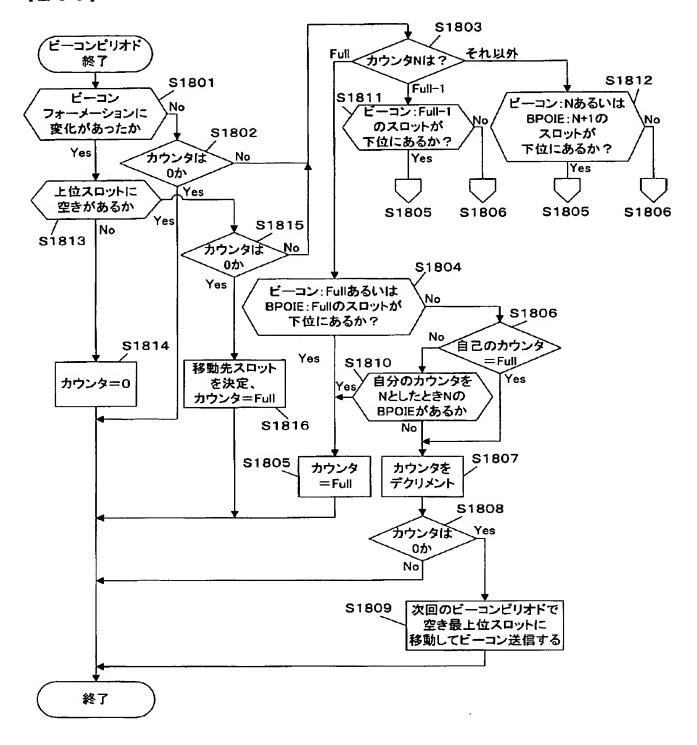


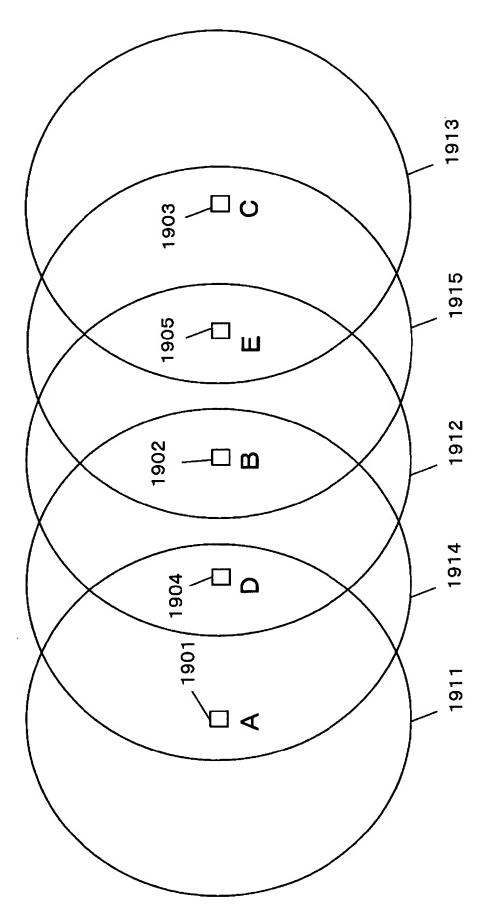


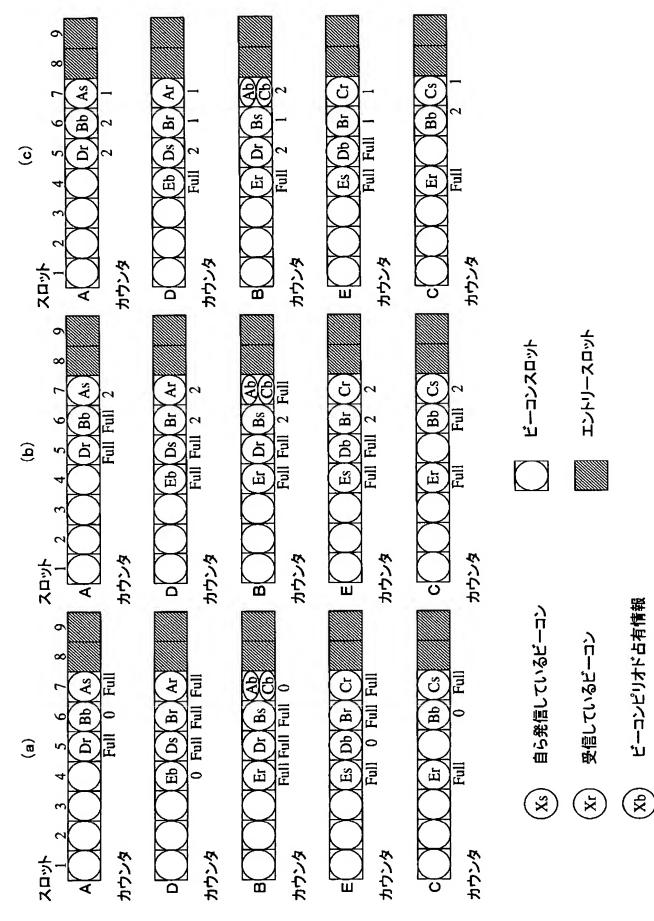
_

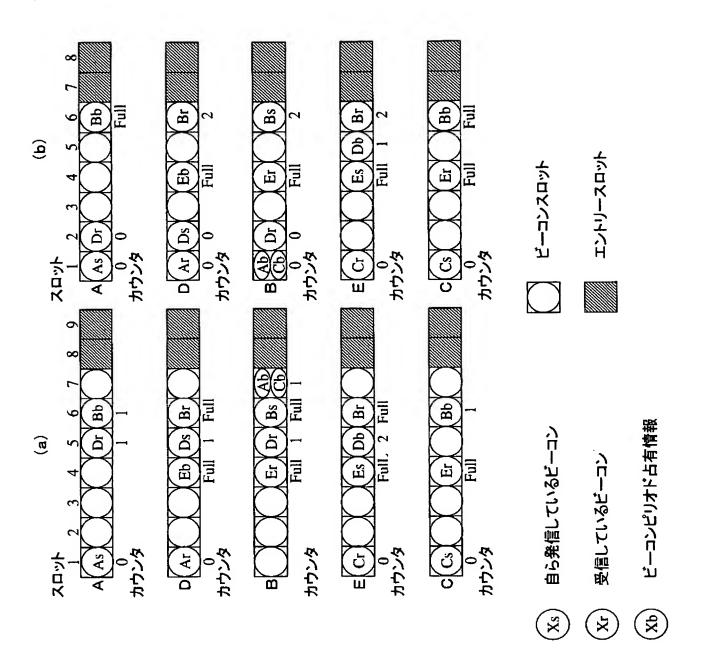


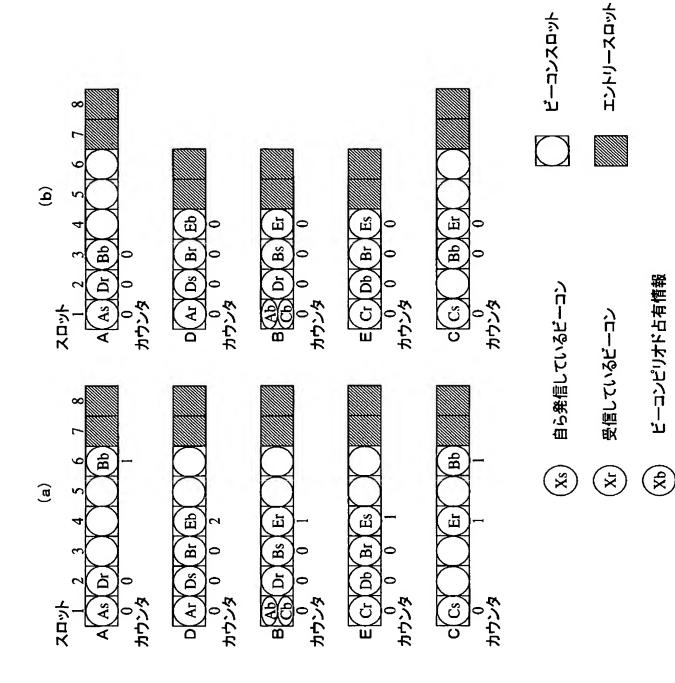


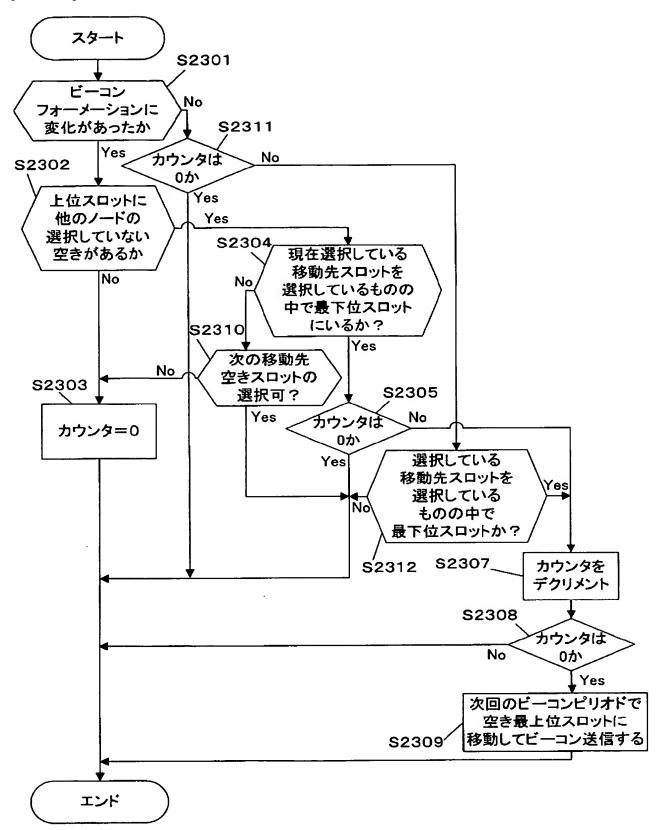


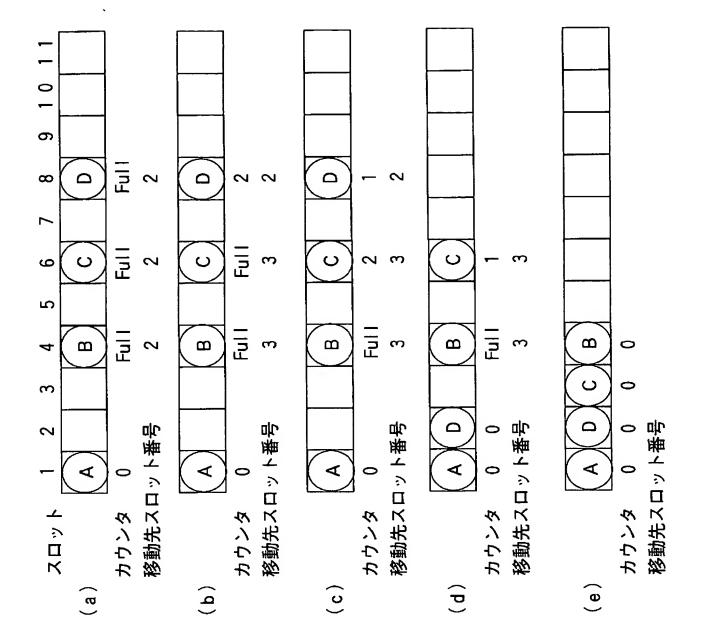


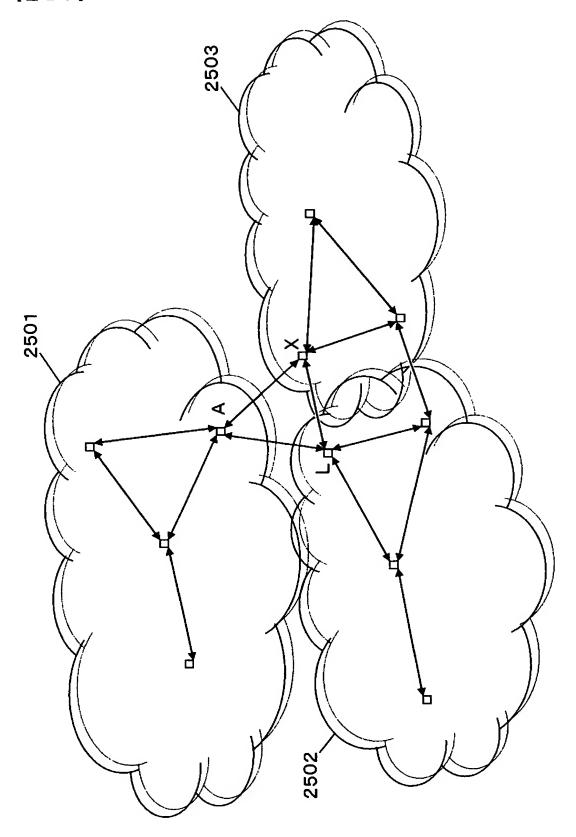


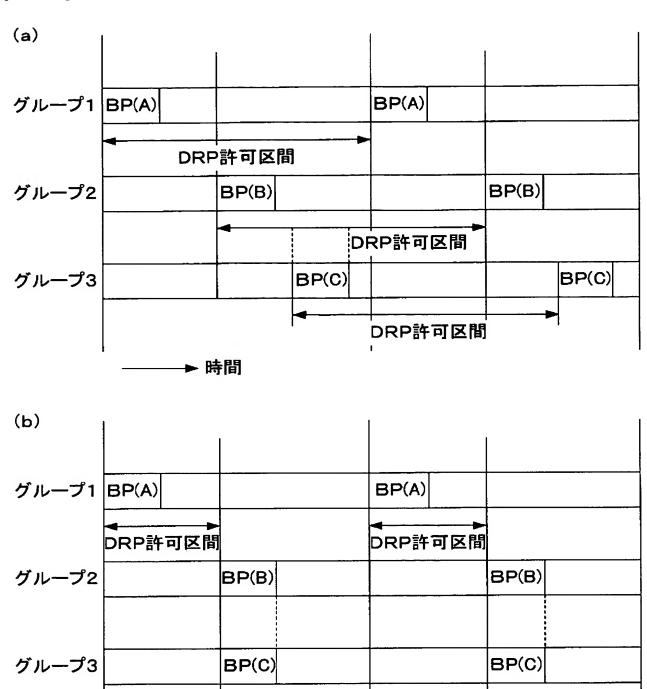










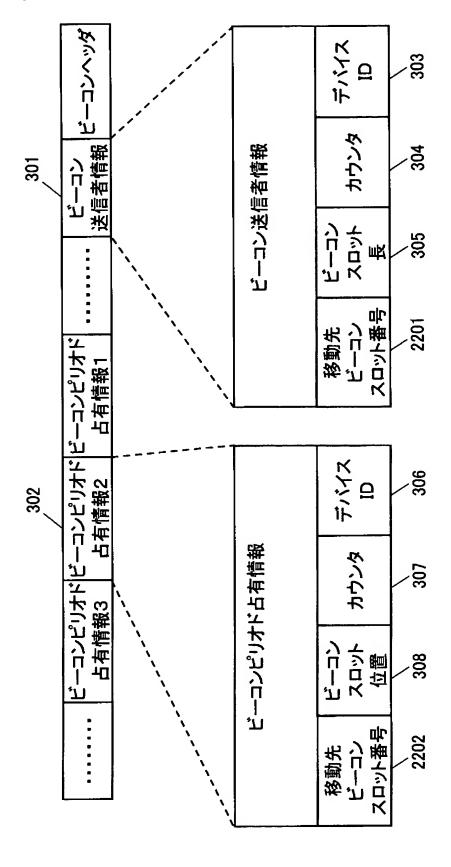


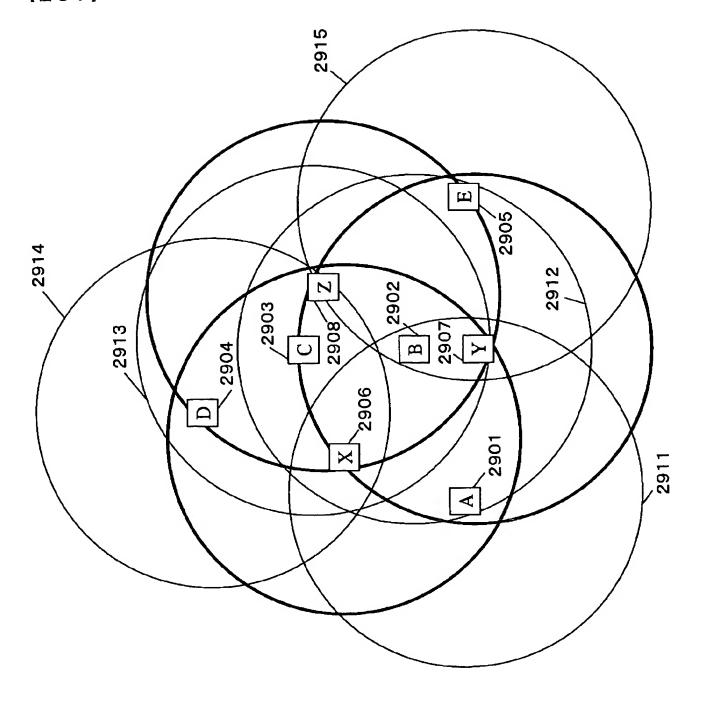
DRP許可区間

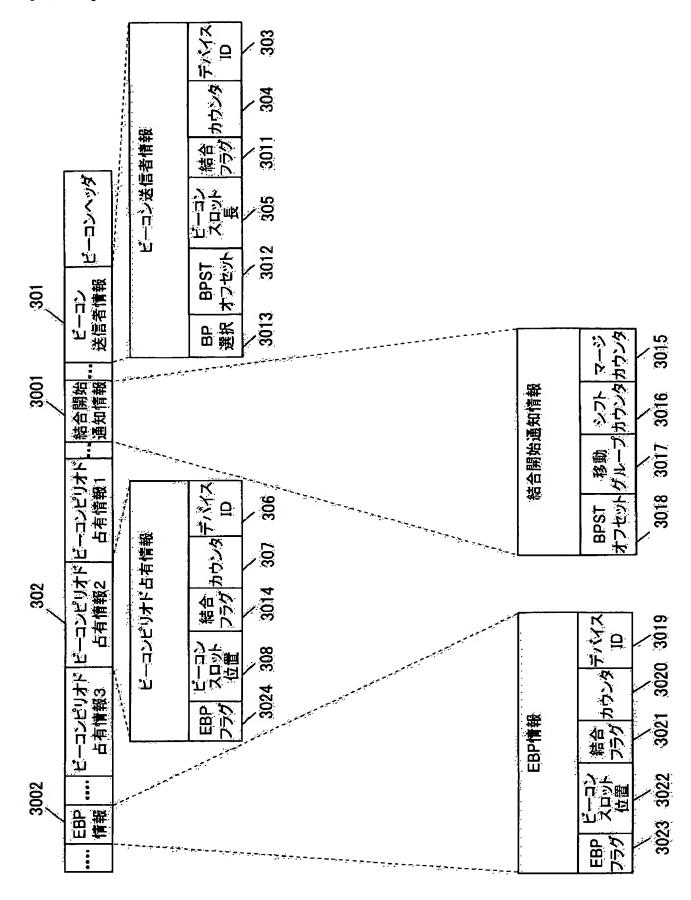
▶ 時間

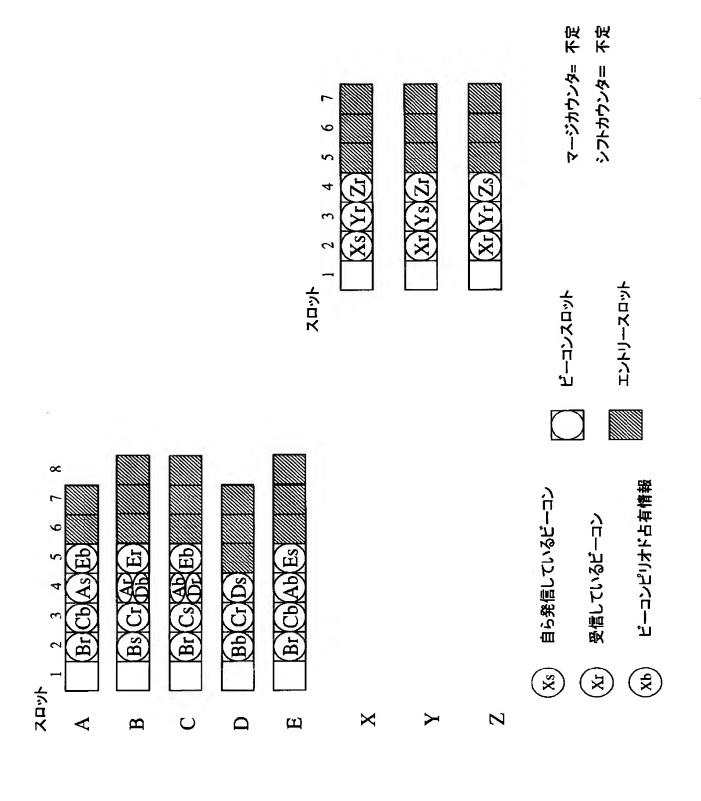
DRP許可区間

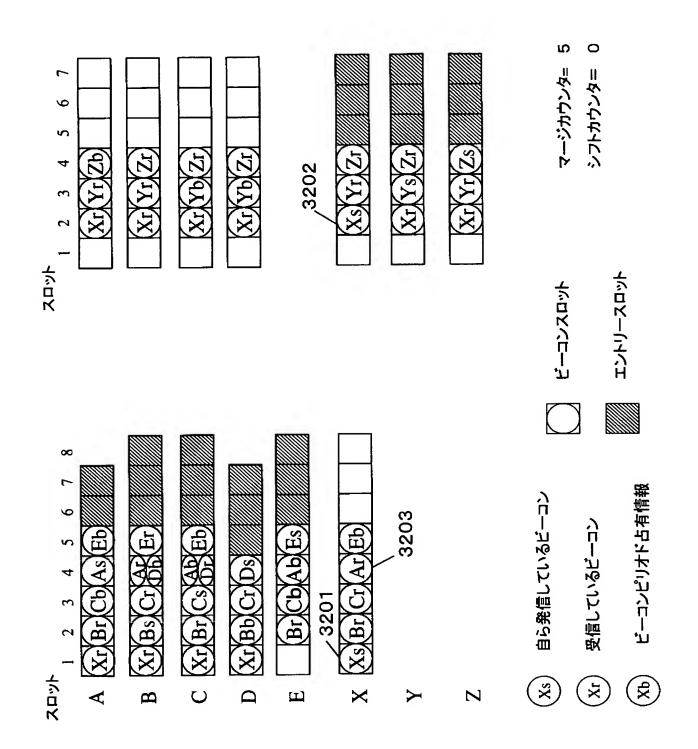
401	402	403	404	405
スロット番号	デバイスID	使用状態	種別	移動予定スロットID
1	Α	0	Beacon	Ο
2	O	0	0	О
3	O	0	0	ο
4	В	3	Beacon	2
5	0	0	0	0
6	С	3	Beacon	2
7	0	О	О	0
8	D	3	Beacon	2

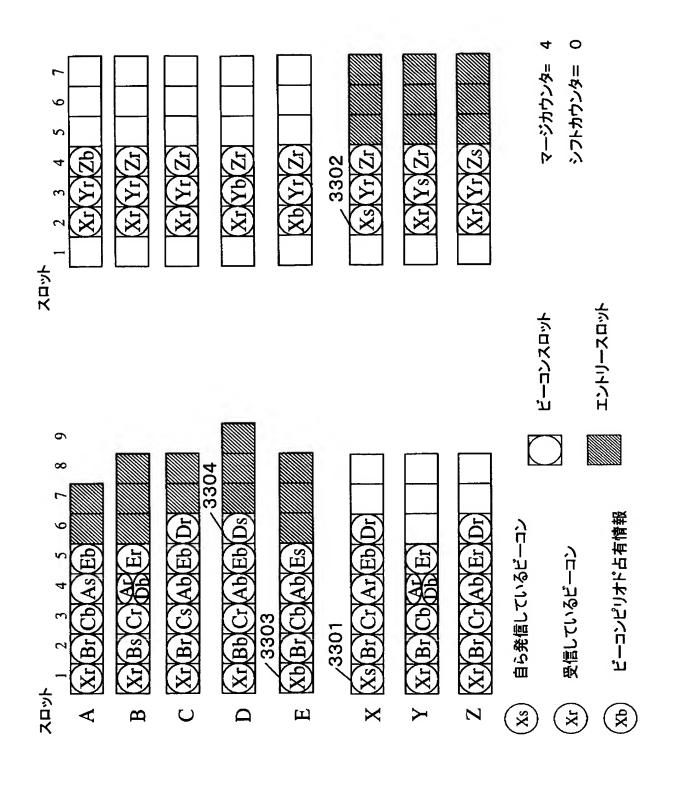


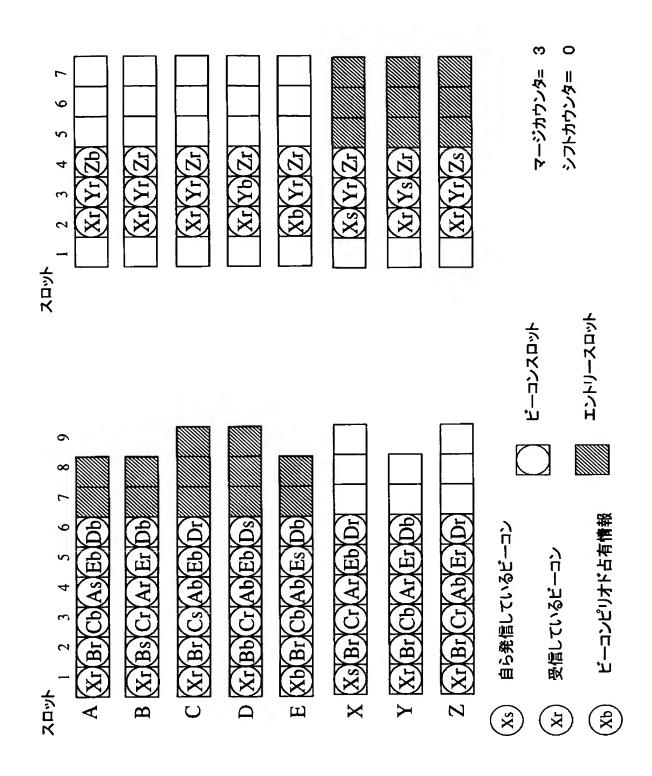


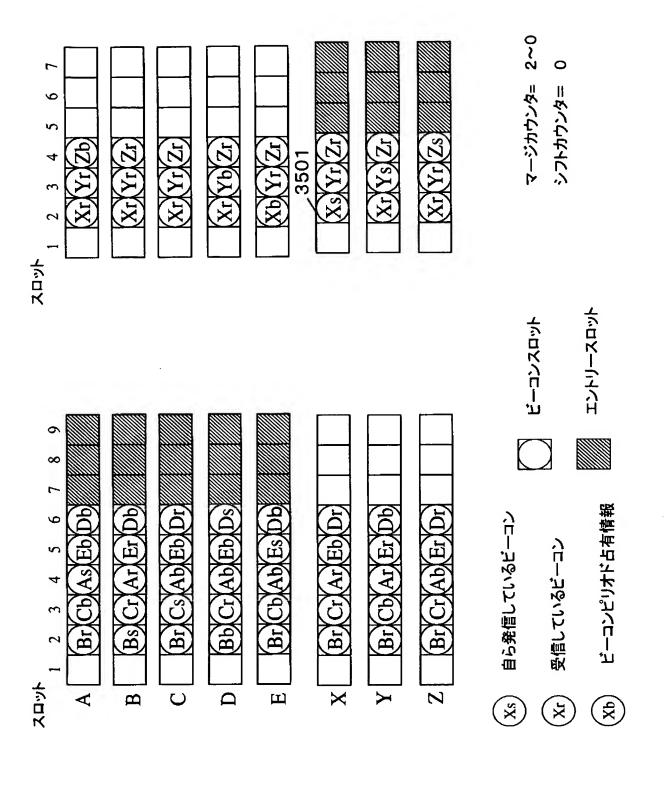


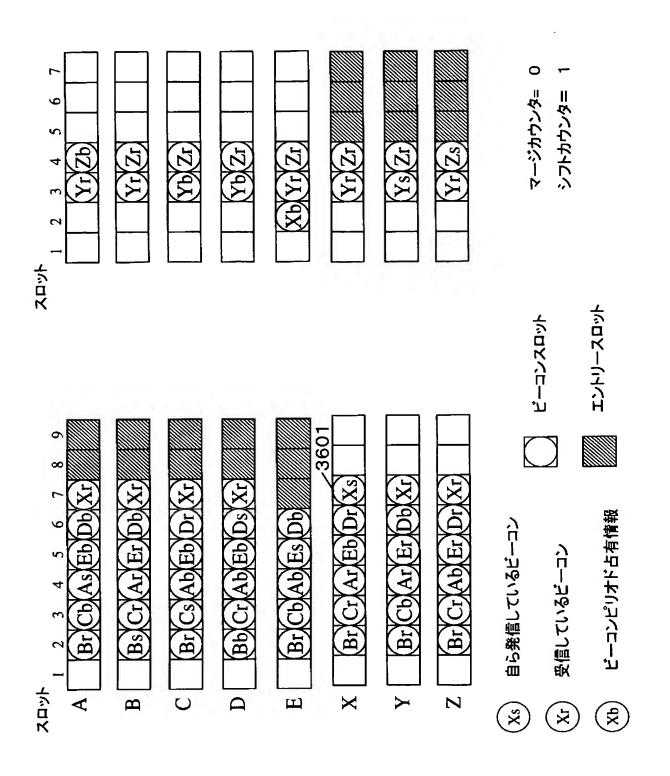


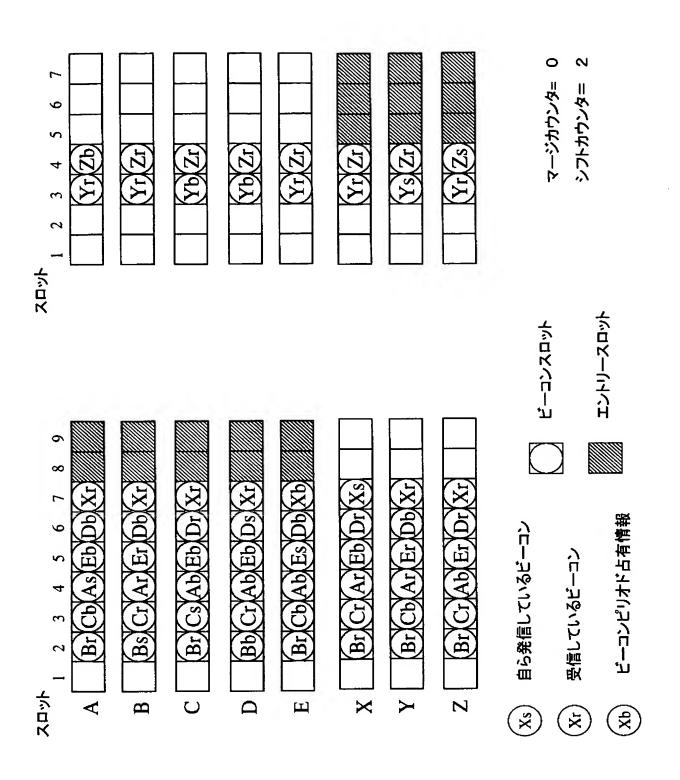


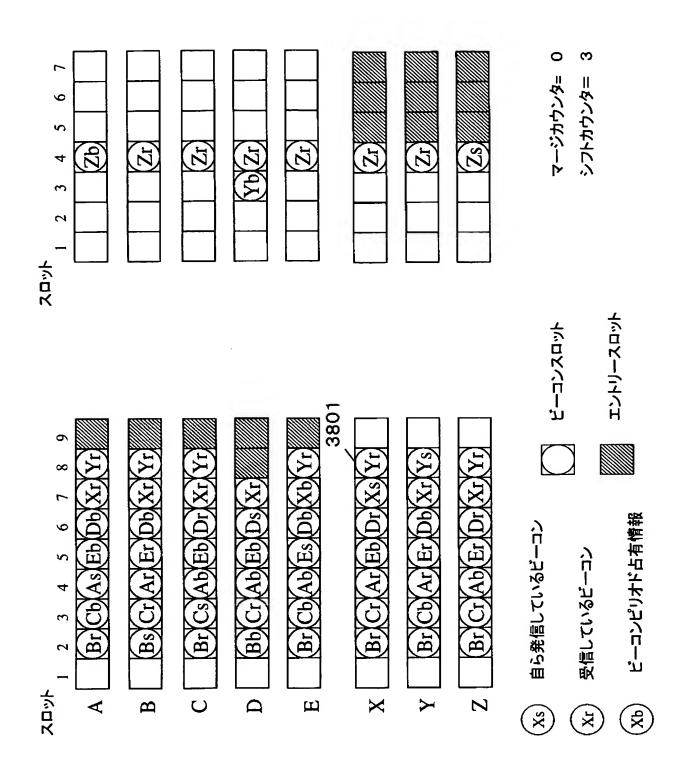


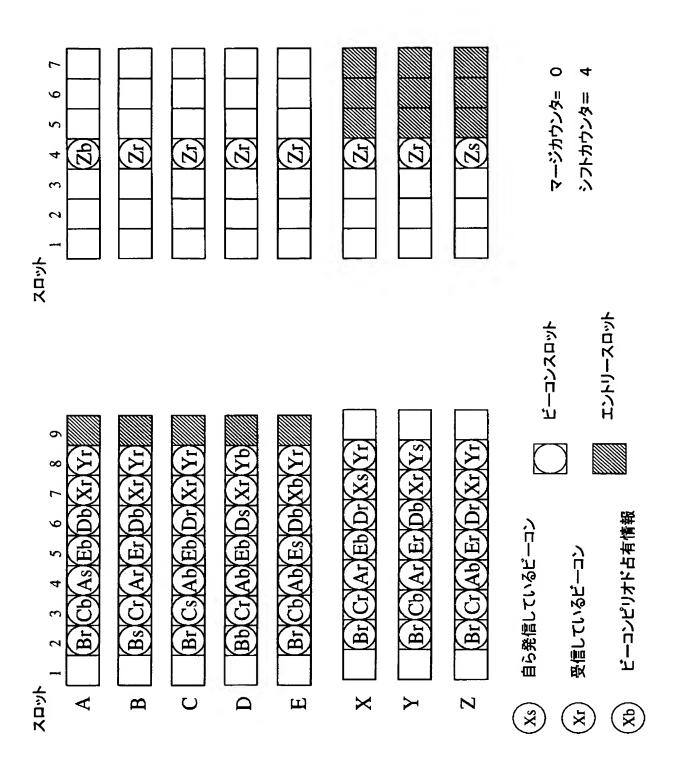


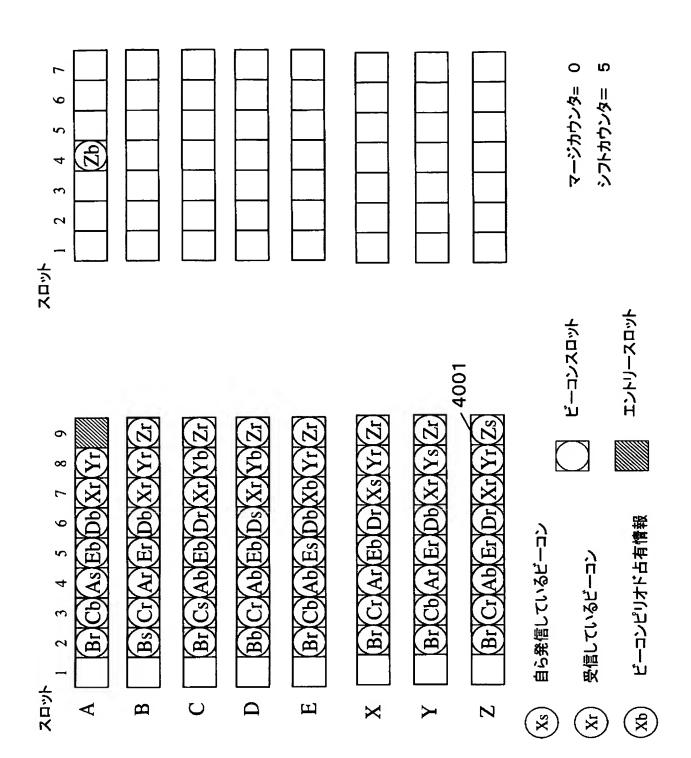


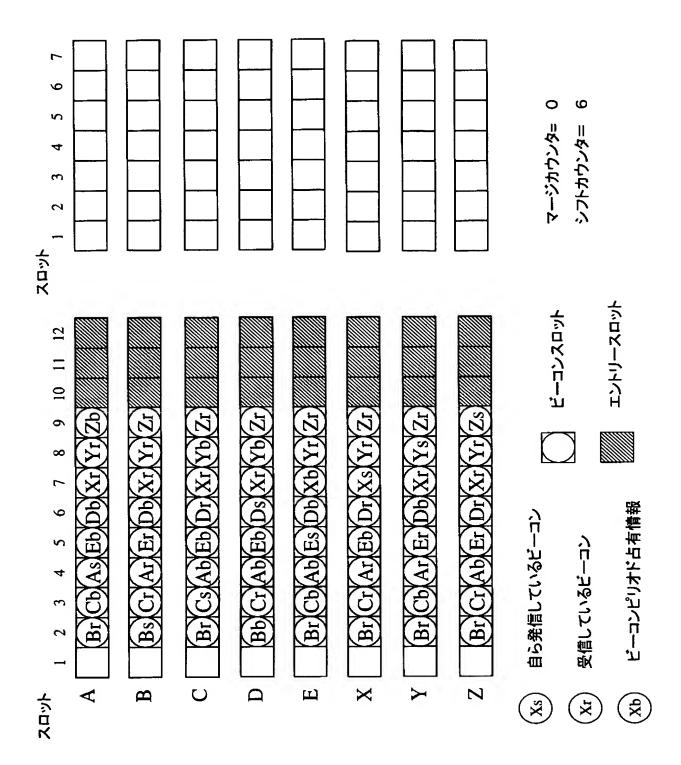


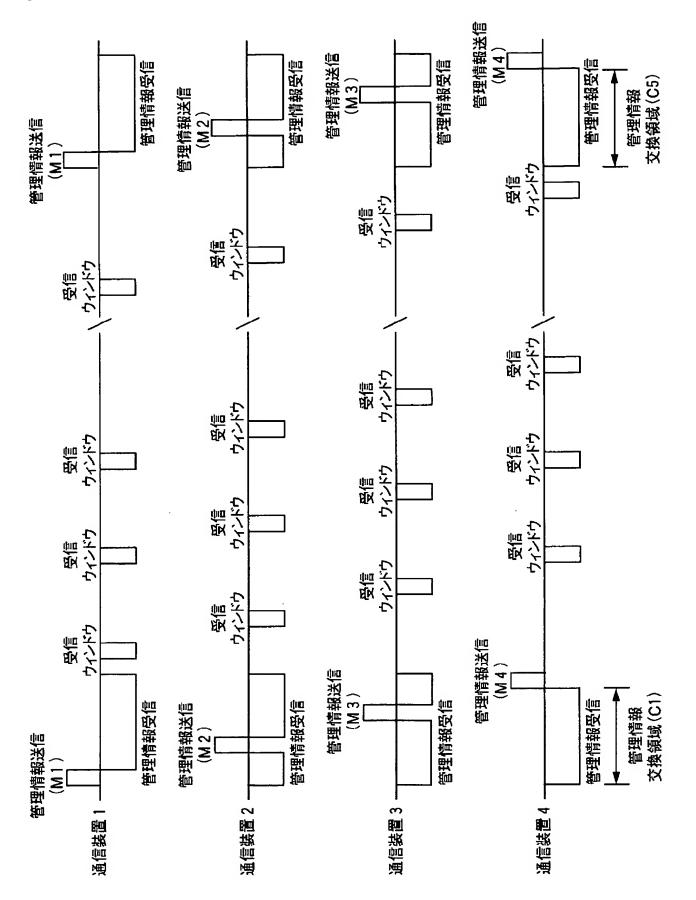












【官拟句】女们官

【要約】

【課題】無線ネットワークシステムに加入する無線通信装置の数に関わらず、通信効率が良く、消費電力の無駄も少ない無線通信方法を提供する。

【解決手段】無線通信装置がピーコンピリオドにおいてピーコンを互いに衝突しないように送信する無線ネットワークシステムにおいて、ピーコンスロット位置制御部205がピーコンピリオド内に、自己のピーコンを送信する期間であるピーコンスロットより前に空きのピーコンスロットがあるか否かを検出し、空きピーコンスロットがあるとき、移動カウンタ206が自己のピーコンスロットを前記空きピーコンスロットへ移動するまでの所定のスーパーフレームのカウントを開始し、カウントダウンしたとき自己のピーコンを先の空きピーコンスロットで送信することにより、加入する無線通信装置の数が動的に変動しても、通信効率の良い、消費電力の無駄も少ない無線通信を可能にする。

【選択図】図2

00000582119900828 新規登録

大阪府門真市大字門真 1 0 0 6 番地 松下電器産業株式会社

Document made available under the **Patent Cooperation Treaty (PCT)**

International application number: PCT/JP2005/014022

International filing date:

01 August 2005 (01.08.2005)

Document type:

Certified copy of priority document

Document details:

Country/Office: JP

Number:

2004-328770

Filing date:

12 November 2004 (12.11.2004)

Date of receipt at the International Bureau: 15 September 2005 (15.09.2005)

Remark:

Priority document submitted or transmitted to the International Bureau in

compliance with Rule 17.1(a) or (b)

